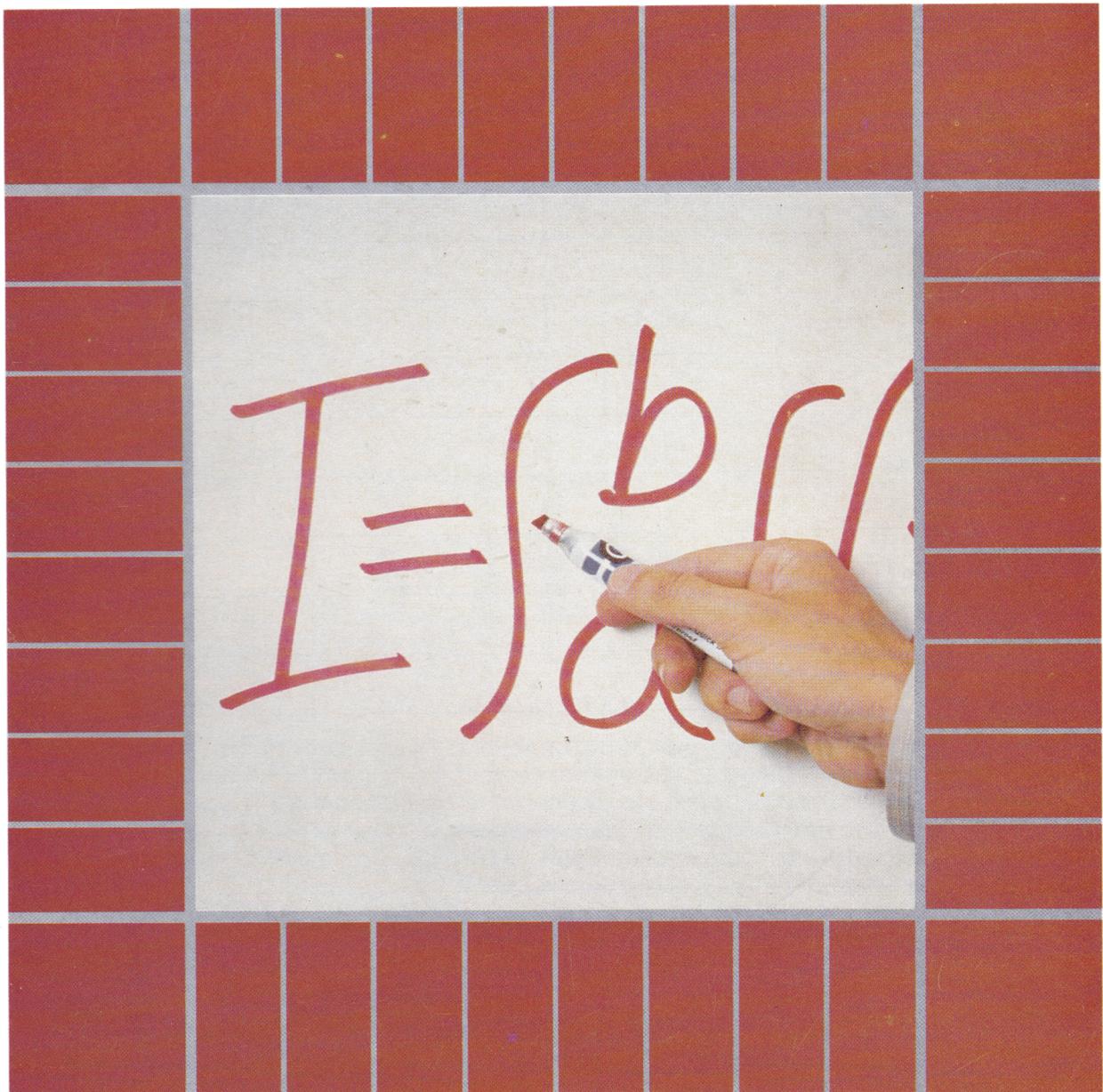


HEWLETT-PACKARD

HP-34C

Matemática avanzada



ADVERTENCIA

El material de programación contenido en este libro se suministra sin garantía de ninguna clase. La Compañía Hewlett-Packard, por lo tanto, no asume responsabilidad alguna y no tendrá compromiso en las consecuencias que de cualquier clase puedan surgir de cualquier forma de uso de estos programas o cualquier parte del contenido.

HEWLETT-PACKARD

HP-34C

Matemática avanzada

HP-34C

CAMBIOS DE BASE

FACTORES PRIMOS, MCD, DECIMAL A FRACCION

ECUACION DE 4º GRADO

SISTEMAS DE ECUACIONES : $f(x,y) = 0$ $g(x,y) = 0$

AREAS, LONGITUDES, VOLUMENES

INTEGRALES DOBLES : $\int_{X_0}^{X_m} \int_{Y_0}^{Y_n} f(x,y) dy dx$

SUMACION DE SERIES INFINITAS ALTERNADAS

ECUACIONES DIFERENCIALES : $y' = f(x,y)$

SISTEMAS DE EC. DIFERENCIALES : $y' = f(x,y,z)$
 $z' = g(x,y,z)$

OPERACIONES CON NUMEROS COMPLEJOS

OPERACIONES VECTORIALES

DETERMINANTE, ECUACION CARACTERISTICA, AUTOVALORES DE UNA MATRIZ 3x3

INTERPOLACION

AJUSTE DE DATOS

ANALISIS ARMONICO

RESOLUCION DE TRIANGULOS

TABLAS DE AMORTIZACION

CALENDARIO

Autores: Valentín Albillo
Fernando del Rey

- (2) $N_{10} \rightarrow N_B$: -introducir la base B : B [GSB 0]
 -introducir el número N_{10} : N_{10} [B] $\rightarrow N_B$
- (3) $N_B \leftarrow N_{B'}$: -introducir B' y B : B' [ENTER] B [GSB 0]
 (por este orden)
- ($N_B \rightarrow N_{B'}$) -introducir el número N_B : N_B [GSB 1] $\rightarrow (N_{10}) \rightarrow N_{B'}$
- ($N_{B'} \leftarrow N_B$) -introducir el número $N_{B'}$: $N_{B'}$ [GSB 2] $\rightarrow (N_{10}) \rightarrow N_B$

Notas: - los valores de B y B' permanecen en memoria, salvo que se introduzcan nuevos valores que alteren a los anteriores. Por consiguiente sólo es necesario introducirlos una vez si se va a trabajar constantemente con la misma B (y la misma B')

- Es importante el formato de entrada y salida de los números, según la base con la que se trabaje, pues cada dígito real del número en base B puede ocupar uno ó varios dígitos en pantalla.

1 < B ≤ 10 : cada dígito real del n° ocupa uno en pant.
 10 < B ≤ 100 : id. id. id. id. id. dos id.

... xxxxxx,xxxxxx -dígitos de pantalla
 y y y, y y y - id. reales de N_B

para bases 100 < B ≤ 1000 , cada dig. ocupa 3 en pantalla, etc.

3.- Ejemplos :

(1) Convertir 8, 9, 10, ... , 15 a base 2

[FIX 0]	2	[GSB 0]	8	[B]	\rightarrow	1000	;	9	[B]	\rightarrow	1001
			10	[B]	\rightarrow	1010	;	11	[B]	\rightarrow	1011
			12	[B]	\rightarrow	1100	;	13	[B]	\rightarrow	1101
			14	[B]	\rightarrow	1110	;	15	[B]	\rightarrow	1111

(2) Cual es la expresión de π en base 5 ? ¿ Y en base 15 ? Comprobar los resultados.

[FIX 9] 5 [GSB 0] π [B] \rightarrow 3,032322143₅ = π ₅
 (comprobación) [A] \rightarrow 3,141592576₁₀ = π ₁₀

obsérvese la pérdida de precisión debida a la conversión a base 5

15 [GSB 0] π [B] \rightarrow 3,02 01 12 13 0₁₅ = π ₁₅
 (comprobación) [A] \rightarrow 3,141590123₁₀ = π ₁₀

- vemos pues que en ambos casos se pierde precisión, aunque los motivos son algo distintos. En el primer caso se debe a que 10 dígitos en base 5 no aportan la misma precisión que en base 10 : en efecto, una unidad en el noveno lugar en base 10 da una resolución de hasta 0.00000001, en tanto que una unidad en el mismo noveno puesto en base 5 sólo da resolución de

$$1.5^{-9} = 0.000000512, \text{ bastante menos fina}$$

en el segundo caso, la pérdida de precisión se debe a que en base 15 cada dígito real sólo puede ser representado mediante dos en pantalla, con lo cual ésta sólo contiene 5 dígitos reales del número, que nos proporcionarán una precisión no superior al

$$1.15^{-5} = 0.000001317$$

- (3) Convertir de base 4 a base 7 los números 123,321 y 321,123 , y comprobar los resultados ;

FIX 3 7 **ENTER** 4 **GSB 0**

123,321 **GSB 1** → (27,891) → 36,614

(comprobación) **GSB 2** → (27,891) → 123,321

321,123 **GSB 1** → (57,422) → 111,264

(comprobación) **GSB 2** → (57,422) → 321,123

luego ha resultado ser: $123,321_4 = 36,614_7$

$321,123_4 = 111,264_7$

- (4) Hallar en base 7 el valor de la expresión : $434_9 / 161_8$

-el programa realiza conversiones entre bases, pero no aritmética. Sin embargo la calculadora en sí , si que realiza aritmética, en base 10 para ser exactos, así que debemos convertir todos los números a la base 10, realizar la aritmética necesaria entre estos números, y reconvertir el resultado a la base pertinente:

FIX 9 9 **GSB 0** 434 **A** → 355.000000₁₀ **STO 6**

8 **GSB 0** 161 **A** → 113.000000₁₀ **STO/ 6**

7 **GSB 0** **RCL 6** **B** → 3.066365160₇

por consiguiente, $434_9 / 161_8 = 3.066365160_7$

HP 34 C

STEP/ LINE	KEY ENTRY	KEY CODE	COMMENTS	STEP/ LINE	KEY ENTRY	KEY CODE	COMMENTS
* 1	LBL A	25.13.11	$N_B \rightarrow N_{10}$		RCL I	24.14.23	B^i
	RCL 0	24. 0	N_{10}		y^x	25. 3	$x_i \cdot B^i$
	.	73	calcula el n° de		x	61	
	5	5	dígitos necesari-		STO+3	23.51. 3	$\Sigma = \Sigma + x_i \cdot B^i$
5	-	41	os para el form	60	DSE	15.23	
	LOG	14. 2	ato de salida		GTO 5	22. 5	$i = i - 1$
	INT	25.32	del número en		GTO 5	22. 5	
	1	1	base B:		* LBL B	25.13.12	$N_{10} \rightarrow N_B$
	+	51	$2 \leq B \leq 10 - 1$ dig		RCL 0	24. 0	
10	10^x	15. 2	$10 < B \leq 100 - 2$ dig	65	.	73	cálculo para e
	STO 4	23. 4	etc		5	5	formato de los
	CL X	34			-	41	números en bas
	STO 3	23. 3	$\Sigma = 0$ en R3		LCG	14. 2	B.
	STO I	23.14.23	$i = 0$ en RI		INT	25.32	
15	Rv	15.22		70	1	1	
	FRAC	25.33	separa parte		+	51	cálculo de k
	STO 2	23. 2	entera y frac-		EEX	33	
	LAST X	25. 0	cionaria en N_B		5	5	
	INT	25.32			/	71	
20	STO 1	23. 1		75	STO I	23.14.23	preparación de
	* LBL 3	25.13. 3	Transforma la		CLX	34	registros
	RCL 1	24. 1	parte entera		STO 3	23. 3	
	$x = 0$	15.71			Rv	15.22	
	GTO 4	22. 4	bifurca si ha	80	FRAC	25.33	separa parte e
25	RCL 4	24. 4	terminado		STO 2	23. 2	tera y fraccio
	/	71			LAST X	25. 0	naría de N_{10}
	INT	25.32	separa un nuevo		INT	25.32	
	STO 1	23. 1	dígito x_i		STO 1	23. 1	
	LAST X	25. 0			* LBL 7	25.13. 7	transforma la
30	FRAC	25.33			RCL 1	24. 1	parte entera
	RCL 4	24. 4			$x = 0$	15.71	
	x	61			GTO 8	22. 8	
	RCL 0	24. 0	B^i	7	RCL 0	24. 0	obtiene resto
	RCL I	24.14.23	$x_i \cdot B^i$		/	71	R_i de la divi-
35	y^x	25. 3	$\Sigma = \Sigma + x_i \cdot B^i$	10	INT	25.32	sión por B
	x	61			STO 1	23. 1	
	STO+3	23.51. 3	$i = i + 1$		LAST X	25. 0	
	ISG	15.24			FRAC	25.33	
	GTO 3	22. 3		85	RCL 0	24. 0	
40	GTO 3	22. 3	prepara el re-		x	61	K_i
	* LBL 4	25.13. 4	gistro contador		RCL I	24.14.23	10^{k_i}
	1	1			INT	25.32	
	CHS	32	$i = -1$		10^x	15. 2	
	STO I	23.14.23			x	61	
45	* LBL 5	25.13. 5	transforma la	90	STO+3	23.51. 3	$\Sigma = \Sigma + R_i \cdot 10^{k_i}$
	RCL 2	24. 2	parte fraccio-		ISG	15.24	
	$x = 0$	15.71	naría	95	GTO 7	22. 7	$k_i = k_i + k$
	GTO 6	22. 6			GTO 7	22. 7	
	RCL 4	24. 4			* LBL 8	25.13. 8	
50	x	61	-no se utiliza ningun flag				
	FRAC	25.33	-se utilizan todas las etiquetas				
	STO 2	23. 2	- id. registros 1,0,1,2,3,4,5				
	LAST X	25. 0	- id. en total 161 pasos de programa				
	INT	25.32	-se recomienda moda FIX				
55	RCL 0	24. 0	- id. cualquier moda angular				

REGISTERS

0	B	1	INT	2	FRAC	3	Σ	4	10^k	5	B'	6		7		8		9	
0		1		2		3		4		5		6		7		8		9	

FACTORES PRIMOS , MCD , DECIMAL A FRACCION

1.- Descripción .- Presentamos aquí una colección de subrutinas relacionadas con Teoría de números:

Factores de un número: Dado un entero N , halla sucesivamente todos sus factores primos, presentándolos durante pausas, y se detiene con el último factor en pantalla, con signo negativo (para indicar que es el último). Si el N es primo, aparecerá él mismo, con signo "-". El programa prueba todos los divisores -- desde 2 hasta la raíz cuadrada de N , excepto los múltiplos de 2, 3 ó 5. Esto reduce considerablemente el tiempo de computación. Incluso así, para N muy grande, el tiempo puede ser bastante considerable.

Máximo común divisor (MCD): Dados dos enteros P , Q , halla su máximo común divisor, empleando para ello el algoritmo de Euclides. Si los dos enteros son primos entre sí, su MCD es la unidad. El tiempo de computación es corto.

Decimal a fracción: Halla aproximaciones racionales a un número decimal dado, esto es, halla fracciones con enteros por numerador y denominador, de forma que su cociente sea aproximadamente igual a un decimal cualquiera dado. Emplea el algoritmo de fracciones continuas: para ello, primeramente forma una fracción con el decimal D , y a continuación calcula las reducidas sucesivas de esa fracción, de una forma iterativa, mostrando a cada iteración el numerador y el denominador de la reducida correspondiente, su cociente, y el error entre este cociente y D . Cuando el error es cero el programa se detiene y muestra el numerador y el denominador de la última reducida. En cualquier momento puede detenerse el proceso y mostrar en pantalla los valores de num. y den. de la actual.

2.- Utilización .-

(1) Introducir el programa

(2) -para hallar factores de un número:

-introducir N : N [A] \rightarrow (1^{er} factor) \rightarrow (2^o factor) \rightarrow ...
 \rightarrow ... \rightarrow -(ultimo factor)

(3) - para hallar el MCD de P y Q :

-introducir P y Q : P [ENTER] Q [B] \rightarrow MCD(P, Q)

(4) -para hallar aprox. racionales a un decimal D :

-introducir D : D [GSB 9] \rightarrow (N_1) \rightarrow (D_1) \rightarrow (N_1/D_1) \rightarrow (error₁)
 \rightarrow ... \rightarrow (N_n) \rightarrow (D_n)

-para presentar los valores de N, D correspondientes a un error últimamente calculado: parar el programa [R/S]

[GSB 8] \rightarrow (N_1) \rightarrow D_1

(5) para otros valores, ir al paso adecuado.

3.- Notas .-

- N debe ser entero, positivo; D puede ser negativo
- Se recomienda que N no exceda de 10^8
- puede ahorrarse el registro R.1 suprimiendo el paso 127 siempre que no se coloque ningún programa más después.
- las 3 subrutinas A, B, 9 son independientes, y pueden introducirse con independencia unas de otras.

4.- Ejemplos:

- (1)-- Hallar la descomposición en factores primos de 32670001
 -introducir N: 32670001 [A] → (7) → (13) → (31) → (37) → -313
 luego, 32670001 = 7 x 13 x 31 x 37 x 313
- (2)-- Hallar la descomposición en factores primos de 7332197
 -introducir N: 7332197 [A] → (983) → -7459
 es decir, 7332197 = 983 x 7459 (tardó algo menos de 5 min.)
- (3)-- Comprobar si 72727 , 10001 , 11111 , 5555551 , son primos
 72727 [A] → -72727 , es primo
 10001 [A] → (73) → -137 ; 10001 = 73 x 137 , no es primo
 11111 [A] → (41) → -271 ; 11111 = 41 x 271 , no es primo
 5555551 [A] → (773) → -7187 ; 5555551 = 773 x 7187 , no es primo
- (4)-- Hallar el máximo común divisor de 32670001 y 7331438
 32670001 [ENTER] 7331438 [B] → 31 es el MCD
- (5)-- Hallar el MCD de 7777771 y 1777777
 7777771 [ENTER] 1777777 [B] → 1 , son primos entre sí
- (6)-- Hallar fracciones cuyo valor se aproxime a $\pi = 3.141592654$
 3.141592654 [GSB 9] → obtenemos la siguiente tabla:

NUMERADOR	DENOMINADOR	COCIENTE	ERROR
3	1	3.000000000	0.141592654
22	7	3.142857143	-0.001264489
333	106	3.141509434	0.000083220
355	113	3.141592920	-0.000000266
104348	33215	3.141592654	0.000000000

y el programa se detiene presentando 104348 y 33215
 luego 104348/33215 = 3.141592654 , que coincide con π hasta
 10 cifras.

- (7)-- Hallar una aproximación a $\ln 2 = 0.6931471806$, con error < 0.0001
 2 [Ln] [GSB 9] → (0) → (1) → (0.000000000) → (0.693147181) →
 → (1) → (1) → (1.000000000) → (-0.306852819) →
 → (2) → (3) → (0.666666667) → (0.026480514) →
 → (7) → (10) → (0.700000000) → (-0.006852819) →
 → (9) → (13) → (0.692307692) → (0.000839488) →
 → (61) → (88) → (0.693181818) → (-0.000034638) [R/S]
 [GSB 8] → (61) → 88

asi pues, la fracción 61/88 = 0.693181818 se diferencia de $\ln 2$
 en no más de $0.00004 < 0.0001$

HP 34 C

STEP/ LINE	KEY ENTRY	KEY CODE	COMMENTS	STEP/ LINE	KEY ENTRY	KEY CODE	COMMENTS	
* 1	LBL A	25.13.11	esta subrutina halla los factores primos de un entero dado:		CL X	.34	la subrutina halla el máximo común divisor de 2 enteros dados, utilizando el algoritmo de Euclides. Si ambos son primos entre sí, entonces MCD es igual a 1	
	STO 0	23.0				+		51
	0	0				R↓		15.22
	STO 1	23.1				/		71
5	2	2			60	INT		25.32
	GSB 0	13.0				R↑		14.22
	1	1		para ello prueba como divisores a todos los enteros desde 2 hasta el primero que no supera la raíz cuadrada del número a factorizar, excepto los múltiplos de 2, 3, ó 5.		x		61
	GSB 0	13.0				-		41
	2	2				x ≠ 0		15.61
10	GSB 0	13.0			65	GTO B		22.12
	2	2			+	51		
	GSB 0	13.0			RTN	25.12		
* 15	LBL 1	25.13.1	Cuando encuentra un divisor lo muestra en pantalla durante 1 seg., divide el número por él y trata de hallar factores del nuevo número.	* 1	LBL 9	25.13.9	la subrutina permite hallar fracciones racionales que se aproximan a un decimal dado en una forma óptima	
	4	4				STO 8		23.8
15	GSB 0	13.0			70	CL Σ		14.34
	2	2				EEX		33
	GSB 0	13.0				9		9
	4	4				x		61
	GSB 0	13.0				LAST X		25.0
20	2	2			75	1		1
	GSB 0	13.0				STO 6		23.6
	4	4				STO 7		23.7
	GSB 0	13.0			R↓	15.22		
	6	6			* LBL 3	25.13.3		
25	GSB 0	13.0		80	STO 0	23.0		
	2	2			x ≙ y	21		
	GSB 0	13.0			STO 1	23.1		
	6	6			x ≙ y	21		
30	GTO 1	22.1			/	71		
* 35	LBL 0	25.13.0	El proceso continua hasta llegar al último factor, que se muestra con signo negativo, para indicar que es el último.		INT	25.32	La subrutina va sucesivamente calculando reducidas, y presentando pantalla durante pausas cada numerador y cada denominador, su cociente y el error entre este cociente y el decimal dado.	
	STO +1	23.51.1				STO 2		23.2
	RCL 0	24.0				RCL 1		24.1
	RCL 1	24.1				x ≙ y		21
	/	71				RCL 0		24.0
35	LAST X	25.0			10	x		61
	x > y	14.51				-		41
	GTO 2	22.2				STO 3		23.3
	x ≙ y	21				RCL 4		24.4
40	FRAC	25.33				RCL 6		24.6
	x ≠ 0	15.61		45	STO 4	23.4		
	RTN	25.12			RCL 2	24.2		
	LAST X	25.0			x	61		
	STO 0	23.0			+	51		
45	RCL 1	24.1			STO 6	23.6		
	PAUSE	25.74		100	FIX 0	14.11.0		
	0	0			PAUSE	25.74		
	GTO 0	22.0			RCL 7	24.7		
* 50	LBL 2	25.13.2			RCL 5	24.5		
	RCL 0	24.0			STO 7	23.7		
	CHS	32						
	R/S	74						
	LBL B	25.13.12						
	ENTER	31						
55	ENTER	31						

- no se utilizan flags
- se utilizan las etiquetas A,B,0,1,2,3,8,9
- id. registros 0,1,2,3,4,5,6,7
- id. en total 127 pasos de programa
- se recomienda moda FIX 0
- id. cualquier moda angular

REGISTERS									
0	1	2	3	4	5	6	7	8	9
usado	usado	usado	usado	usado	denomin	numerad	usado		
1	2	3	4	5	6	7	8	9	

STEP/ LINE	KEY ENTRY	KEY CODE	COMMENTS	STEP/ LINE	KEY ENTRY	KEY CODE	COMMENTS
105	RCL 2	24. 2		160			
	x	61	numerador y de- nominador, y el programa se de- tiene.				
	+	51					
110	STO 5	23. 5					
	PAUSE	25.74					
	/	71		6 165			
	FIX 9	14.11. 9	En cualquier fa- se del cálculo es posible dete- ner el programa sin necesidad de esperar a que el error sea cero. Simplemen- te , pulsar R/S y despues GSB 8 y se presentaran el último numera- dor y denomina- dor calculados.				
	PAUSE	25.74					
	RCL 8	24. 8					
	$x \rightarrow y$	21					
115	-	41			170		
	PAUSE	25.74			5		
	x=0	15.71					
	GTO 8	22. 8					
	RCL 0	24. 0					
120	RCL 3	24. 3			175		
	GTO 3	22. 3					
125	* LBL 8	25.13. 8					
	FIX 0	14.11. 0					
	RCL 6	24. 6					
	PAUSE	25.74		180			
	RCL 5	24. 5					
	RTN	25.12					
130				185			
135				190			
140				195			
145				200			
150				205			
155				210			

REGISTERS

0	1	2	3	4	5	6	7	8	9
usado	usado	usado	usado	usado	denomin.	numerad.	usado		

ECUACION DE 4º GRADO

1.- Descripción .- Dada una ecuación de grado 4, de la forma general

$$x^4 + bx^3 + cx^2 + dx + e = 0$$

el programa halla simultáneamente todas sus raíces, tanto reales como imaginarias, empleando un procedimiento no iterativo. Presenta grandes ventajas sobre la función **SOLVE** :

- halla simultáneamente (en 15 ó 20 segundos) todas las raíces, reales o imaginarias, sin requerir ninguna aproximación inicial
- puede emplearse para resolver ecuaciones de 2º ó 3er grado: basta con multiplicar la ecuación por x^2 , resolver, y descartar las raíces que sean 0. Veanse ejemplos en la otra página.
- si la ecuación es de 4º grado y el término x^4 no tiene coeficiente 1, basta dividir toda la ecuación por éste coeficiente.

el método empleado es el siguiente: se reduce la ec. a la forma

$$x^4 + px^2 + qx + r = 0, \text{ siendo } p = (c - 6k^2)/2, q = 2k(4k^2 - c) + d \\ r = k(k(c - 3k^2) - d) + e, k = b/4$$

entonces, se resuelve la ec. cúbica: $a^3 + 2pa^2 + (p^2 - r)a - q^2/8 = 0$ sea a una raíz real. Entonces:

$$\begin{cases} x_1^2 - \sqrt{2a} x_1 + (p + a + q/2\sqrt{2a}) = 0 \\ x_1^2 + \sqrt{2a} x_1 + (p + a - q/2\sqrt{2a}) = 0 \end{cases}$$

son las dos ecuaciones de 2º grado que hay que resolver. Se obtienen 4 raíces (reales o imaginarias) x_1 , y de ellas:

$$x = x_1 - k$$

la ecuac. cúbica se resuelve así: Sea $B = 2p$, $C = p^2 - r$, $D = -q^2/8$ entonces:

$$\text{se reduce a } z^3 + Pz + Q = 0, \text{ donde } P = C - B^2/3 \\ Q = D + B(2B^2/27 - C/3)$$

y su raíz es: - si $(Q/2)^2 + (P/3)^3 \geq 0$

$$z = \sqrt[3]{(-Q/2) + \sqrt{(Q/2)^2 + (P/3)^3}} + \sqrt[3]{(-Q/2) - \sqrt{(Q/2)^2 + (P/3)^3}}$$

si $(Q/2)^2 + (P/3)^3 < 0$, entonces $z = 2\sqrt{-P/3} \cos(\frac{1}{3}\arccos \frac{3Q}{2P}\sqrt{-3/P})$

y finalmente, $a = z - B/3$

2.- Utilización .-

(1) Introducir el programa

(2) Introducir los coeficientes: b **STO 0**; c **STO 1**; d **STO 2**; e **STO**

(3) Resolver la ec.: **A** → a) si las raíces son reales:

$$\rightarrow x_1 \text{ **R/S** } \rightarrow x_2 \text{ **R/S** } \rightarrow x_3 \text{ **R/S** } \rightarrow x_4$$

en caso de que cualquiera de los dos pares sean (o los dos) imaginarias, se presenta un "1" indicador durante una pausa

$$\text{**A** } \rightarrow (1.0000) \rightarrow \text{parte imaginaria **R/S** } \rightarrow \text{parte real}$$

y las raíces son $x = \text{part. real} \pm \text{part. imaginaria } i$

(4) para otra ecuación, ir a (2)

3.- Ejemplos .-

11- Resolver la ecuación $x^4 - 10x^3 + 35x^2 - 50x + 24 = 0$

-introducir el programa. \boxed{F} PRGM
 - id. coeficientes:

-10	STO 0
35	STO 1
-50	STO 2
24	STO 3

-hallar las raíces: \boxed{A} → 4.0000 las raíces son: $x_1 = 4.0000$
 $\boxed{R/S}$ → 3.0000 $x_2 = 3.0000$
 $\boxed{R/S}$ → 2.0000 $x_3 = 2.0000$
 $\boxed{R/S}$ → 1.0000 $x_4 = 1.0000$

12- Resolver la ecuación $x^4 + 3x^3 + 8x^2 + 7x + 5 = 0$

-introd. coeficientes: $\begin{matrix} 3 & \boxed{STO 0} \\ 8 & \boxed{STO 1} \\ 7 & \boxed{STO 2} \\ 5 & \boxed{STO 3} \end{matrix}$

-hallar las raíces:

\boxed{A} - (1.0000) → 0.8660 $\boxed{R/S}$ → -0.5000
 $\boxed{R/S}$ - (1.0000) → 2.0000 $\boxed{R/S}$ → -1.0000

asi que las 4 raíces son imaginarias: $x_{1,2} = -0.5000 \pm 0.8660 i$
 $x_{3,4} = -1.0000 \pm 2.0000 i$

13- Resolver la ecuación $x^4 - 2x^3 - x + 2 = 0$

-introd. coeficientes: $\begin{matrix} -2 & \boxed{STO 0} \\ 0 & \boxed{STO 1} \\ -1 & \boxed{STO 2} \\ 2 & \boxed{STO 3} \end{matrix}$

-hallar raíces:

\boxed{A} → 2.0000 $\boxed{R/S}$ → 1.0000
 $\boxed{R/S}$ → (1.0000) → 0.8660 $\boxed{R/S}$ → -0.5000

las raíces son: $x_1 = 2.0000$, $x_{3,4} = -0.5000 \pm 0.8660 i$
 $x_2 = 1.0000$

14- Hallar todas las raíces de $x^3 - 6x - 2 = 0$

-introducir coeficientes: la ec. es equivalente a $x^4 - 6x^2 - 2x = 0$

$\begin{matrix} 0 & \boxed{STO 0} \\ -6 & \boxed{STO 1} \\ -2 & \boxed{STO 2} \\ 0 & \boxed{STO 3} \end{matrix}$ } ahora: \boxed{A} → 2.6017 $\boxed{FIX 9}$ → 2.601679132
 $\boxed{R/S}$ → 0.000000000 $\boxed{R/S}$ → -0.339876887
 $\boxed{R/S}$ → -2.261802245

y las raíces (descartando el 0) son :

$x_1 = 2.601679132$
 $x_2 = -0.339876887$, las 3 reales
 $x_3 = -2.261802245$

4.- Notas .-

-el método puede fallar si la ecuación tiene una raíz múltiple
 -la exactitud del resultado no depende del número de decimales en pantalla. El tiempo de ejecución es fijo, 15 a 20 segundos para hallar las 4 raíces con 10 cifras de precisión.

HP 34 C

STEP/ LINE	KEY ENTRY	KEY CODE	COMMENTS	STEP/ LINE	KEY ENTRY	KEY CODE	COMMENTS
*	LBL A	25.13.11			x	61	$C = p^2 - r$
	RCL 1	24. 1			9	9	
	RCL 0	24. 0			/	71	$D = -q^2/8$
	4	4			RCL 1	24. 1	
5	/	71	transforma la	60	-	41	se reduce a 1
	STO I	23.14.23	ecuación origi-		RCL 2	24. 2	forma :
	x ²	15. 3	nal a la forma		x	61	$z^3 + Pz + Q = 0$
	6	6	reducida:		3	3	
	x	61	$x^4 + px^2 + qx + r = 0$		STO/ 3	23.71. 3	
10	-	41		65	/	71	siendo:
	2	2	en la cual el		RCL 0	24. 0	$P = C - B^2/3$
	/	71	término de ter-		x ²	15. 3	$Q = D + B(2B^2/27 - C/3)$
	STO 4	23. 4	cer grado ha si-		8	8	
	RCL I	24.14.23	do eliminado.		/	71	
15	x ²	15. 3		70	-	41	y se calcula
	4	4	Esto se logra		2	2	el discrimi-
	x	61	empleando las		/	71	nante:
	RCL 1	24. 1	fórmulas:		STO 1	23. 1	$W = (Q/2)^2 +$
20	-	41			x ²	15. 3	$+ (P/3)$
	RCL I	24.14.23	$p = (c - 6k^2)/2$	75	RCL 3	24. 3	
	x	61			3	3	
	2	2	$q = 2k(4k^2 - c) + d$		STO/ 2	23.71. 2	
	x	61			y ^x	25. 3	
	RCL 2	24. 2	$r = k(k(c - 3k^2) -$		+	51	
25	+	51	$-d) + e$	80	x < 0	15.41	si W < 0, resol-
	STO 0	23. 0			GTO 2	22. 2	ver trigonom.
	RCL I	24.14.23			√x	14. 3	
	RCL 1	24. 1	donde k = b/4		STO 3	23. 3	si no, la rai-
	RCL I	24.14.23			RCL 1	24. 1	es :
30	x ²	15. 3	los nuevos		-	41	$z = (-Q/2 + \sqrt{W})^{1/3}$
	3	3	coeficientes		GSB 1	13. 1	$(-Q/2 - \sqrt{W})^{1/3}$
	x	61	se almacenan	7	RCL 1	24. 1	
	-	41	en registros		CHS	32	
	x	61	adecuados		RCL 3	24. 3	
35	RCL 2	24. 2		10	-	41	y de aquí:
	-	41			GSB 1	13. 1	$a = z - B/3$
	x	61			+	51	
	STO + 3	23.51. 3			* LBL 3	25.13. 3	
	RCL 4	24. 4	ahora, tenemos	6	RCL 2	24. 2	con esta rai-
40	x ²	15. 3	que resolver	95	-	41	a, se resuel-
	RCL 3	24. 3	la cúbica		STO + 4	23.51. 4	ven las dos
	-	41			2	2	ecuaciones de
	STO 1	23. 1	$a^3 + Ba^2 + Ca + D = 0$		/	71	2º grado:
	RCL 4	24. 4			√x	14. 3	
45	2	2	donde :	100	STO 1	23. 1	
	x	61		5	STO/ 0	23.71. 0	
	STO 2	23. 2	$B = 2p$		GSB 6	13. 6	
	x ²	15. 3			R/S	74	
	3	3			* LBL 6	25.13. 6	
50	/	71	-se utiliza el flag 0				
	-	41	- id. etiquetas A,1,2,3,4,6,8				
	STO 3	23. 3	- id. registros I,0,1,2,3,4				
	RCL 2	24. 2	- id. en total 175 pasos de programa				
	x ²	15. 3	-se recomienda moda FIX 4				
55	2	2	- id. cualquier moda angular				

REGISTERS

0	1	2	3	4	5	6	7	8	9
b, usad	c, usad	d, usado	e, usado	usado					
0	1	2	3	4	5	6	7	8	9

SISTEMAS DE ECUACIONES : $f(x,y) = 0$
 $g(x,y) = 0$

1.- Descripción .- Tenemos un sistema de dos ecuaciones, no necesariamente lineales, de la forma genérica

$$f(x,y) = 0 \quad , \quad g(x,y) = 0$$

donde f, g , son funciones de x e y definidas por el usuario. Partiendo de una aproximación inicial (x_0, y_0) , el programa halla las soluciones del sistema (reales), x, y .

Se emplea un método iterativo de Newton:

$$\left. \begin{aligned} x_{i+1} &= x_i + \delta x_i \\ y_{i+1} &= y_i + \delta y_i \end{aligned} \right\} \text{siendo } \delta x_i = \frac{\begin{vmatrix} -f & f_y \\ -g & g_y \end{vmatrix}}{\begin{vmatrix} f_x & f_y \\ g_x & g_y \end{vmatrix}} \quad , \quad \delta y_i = \frac{\begin{vmatrix} f_x & -f \\ g_x & -g \end{vmatrix}}{\begin{vmatrix} f_x & f_y \\ g_x & g_y \end{vmatrix}}$$

donde $f = f(x_i, y_i)$
 $g = g(x_i, y_i)$, $f_x = \left. \frac{\partial f(x,y)}{\partial x} \right|_{x_i, y_i} \approx \frac{f(x_i, y_i) - f(x_i - \Delta x, y_i)}{\Delta x}$

$\Delta x = 8 \cdot 10^{-4} = \Delta y$ $f_y = \left. \frac{\partial f(x,y)}{\partial y} \right|_{x_i, y_i} \approx \frac{f(x_i, y_i) - f(x_i, y_i - \Delta y)}{\Delta y}$

$e = 10^{-8}$ $g_x = \left. \frac{\partial g(x,y)}{\partial x} \right|_{x_i, y_i} \approx \frac{g(x_i, y_i) - g(x_i - \Delta x, y_i)}{\Delta x}$

$g_y = \left. \frac{\partial g(x,y)}{\partial y} \right|_{x_i, y_i} \approx \frac{g(x_i, y_i) - g(x_i, y_i - \Delta y)}{\Delta y}$

se itera hasta que se cumple

$$\frac{|\delta x_i| + |\delta y_i|}{|x_{i+1}| + |y_{i+1}|} < \epsilon$$

2.- Utilización .- Introducir el programa

(1) Definir f, g : **GTO 0**, p.a.PRGM, introducir la lista de instrucciones que calculan $f(x,y)$, **RTN**, p.a. RUN

GTO 1, p.a.PRGM, introducir la lista de instrucciones que calculan $g(x,y)$, **RTN**, p.a. RUN

Es esencial que $f(x,y)$, $g(x,y)$, estén definidas con su correspondiente LBL al principio y RTN al final. Además, antes de definir nuevas f, g , es preciso borrar de la memoria de programa las anteriores.

Para definir f, g , x está en X y en R0
 y está en Y y en R1

y es posible utilizar los registros disponibles desde R.0 en adelante. Hay 38 pasos para definir f, g .

(2) Introducir aproximaciones iniciales, y calcular la solución:

x_0 **ENTER** y_0 **A** $\rightarrow (x_1) \rightarrow (y_1)$
 $\rightarrow (x_n) \rightarrow (y_n) \rightarrow x_n$

x_n queda en X, y_n en Y

(3) Para probar con otras aproximaciones iniciales (Para buscar otras soluciones, por ejemplo), ir a (2). para otro caso, ir a (1)

3.- Ejemplos .-

(1)-Hallar un punto de intersección entre la circunferencia de ecuación :

$$x^2 + y^2 - 5x + y - 6 = 0$$

y la hipérbola $x^2 - y^2 + 5x - y - 2 = 0$ cercano al (1,1)

-definimos f(x,y) y g(x,y) : `GTO 0` , p.a.PRGM , `x²` `x→y` `x²` `+` `RCL`
`5` `x` `-` `RCL` `1` `+` `6` `-` `RTN` , p.a.RUN

`GTO 1` , p.a.PRGM, `x²` `x→y` `x²` `-` `RCL` `0` `5` `x` `+` `RCL` `1` `-` `2` `-` `RTN`
 p.a.RUN

-introducimos la aprox. inicial: `1` `ENTER` `1` `A` → (2.5006) → (3.5010)
 → (2.0500) → (3.3217)
 → (2.0006) → (3.0048)
 → (2.0000) → (2.9997)
 → (2.0000) → (3.0000)

y despues de mostrar (2.0000) → (3.0000) durante 5 iteraciones más, el programa se detiene con 2.0000 en la pantalla

la intersección será : `FIX 9` → 2.000000000 (xint)
`x↔y` → 2.999999993 (yint)

es decir, el punto (2,3) , que es la verdadera intersección

(2) Hallar una raíz de la ecuación $2^x - 3x + 2 + 4i = 0$

-suponemos la raíz $r = x + yi$. La ecuación se transforma en :

$$2^{x+yi} - 3(x+yi) + 2 + 4i = 0 \text{ .Puesto que } 2^{x+yi} = 2^x (\cos y \ln 2 + i \operatorname{sen} y \ln 2$$

$$\text{esto queda como : } 2^x (\cos y \ln 2 + i \operatorname{sen} y \ln 2) - 3x - 3yi + 2 + 4i = 0$$

y separando las partes real e imaginaria, tenemos el sistema:

$$\begin{cases} 3x - 2^x \cos(y \ln 2) - 2 = 0 \\ 3y - 2^x \operatorname{sen}(y \ln 2) - 4 = 0 \end{cases} \text{ que es un sistema de 2 ec. no lineales con 2 incógnitas, } x, y, \text{ reales}$$

-definimos las ecuaciones: primero borramos las anteriores:

`f PRGM` , p.a.PRGM, `h BST` , y `h DEL` hasta llegar al paso 103

`3` `x` `2` `RCL` `0` `y^x` `RCL` `1` `2` `Ln` `x` `cos` `x` `-` `2` `-` `RTN`

`LBL 1` `x→y` `3` `x` `2` `RCL` `0` `y^x` `RCL` `1` `2` `Ln` `x` `sin` `x` `-` `4` `-` `RTN` , p.a.RU

-fijamos FIX 4 y RAD : `FIX 4` `RAD`

-probamos con (1,1):

`1` `ENTER` `1` `A` → (1.1795) → (1.7593) →
 → (0.9265) → (2.0422) →
 → (0.7646) → (1.9593) →
 → (0.7862) → (1.8869) → (0.8161) → (1.8884) → (0.8186) → (1.9002) →
 → (0.8142) → (1.9024) → (0.8129) → (1.9009) → (0.8133) → (1.9002) →
 → (0.8137) → (1.9004) → (0.8136) → (1.9005) → (0.8136) → (1.9005) →

y despues de varias iteraciones más se llega a $x = 0.813591019$
 $y = 1.900471318$

y por consiguiente, la raíz es $r = 0.813591019 + 1.900471318 i$

HP 34 C

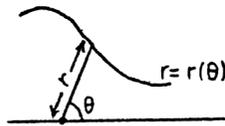
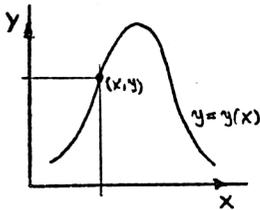
STEP/ LINE	KEY ENTRY	KEY CODE	COMMENTS	STEP/ LINE	KEY ENTRY	KEY CODE	COMMENTS
*	LBL A	25.13.11	Ciclo general		RCL 9	24. 9	
	SF 0	25.51. 0			x	61	$-f \quad f_y$
	STO 1	23. 1	se pone el flag 0 en posición de		-	41	
	x \neq y	21	convergencia no alcanzada, y almacena los valores iniciales,	80	RCL 6	24. 6	$-g \quad g_y$
5	STO 0	23. 0	los resultados de la anterior iteración		RCL 9	24. 9	
	GSB 0	13. 0			x	61	
	STO 2	23. 2			RCL 7	24. 7	$f_x \quad f_y$
	STO 6	23. 6			RCL 8	24. 8	$g_x \quad g_y$
	STO 7	23. 7			x	61	
10	RCL 1	24. 1		65	-	41	δ_x
	RCL 0	24. 0			STO 5	23. 5	
	GSB 1	13. 1			/	71	δ_x
	STO 3	23. 3			STO+0	23.51. 0	$x = x + \delta x$
	STO 8	23. 8			ABS	25.34	$ x $ en R4
15	STO 9	23. 9		70	STO 4	23. 4	
	RCL 1	24. 1			RCL 2	24. 2	
	RCL 0	24. 0			RCL 8	24. 8	
	8	8	$\Delta x = 8 \cdot 10^{-4}$		x	61	
	EEX	33			RCL 3	24. 3	
20	4	4		75	RCL 6	24. 6	$f_x - f$
	CHS	32			x	61	$g_x - g$
	STO 5	23. 5	Δx en R5		-	41	
	-	41			RCL 5	24. 5	δy
	STO 4	23. 4	x - Δx en R4	80	/	71	$y = y + \delta y$
25	GSB 0	13. 0			STO+1	23.51. 1	
	STO- 6	23.41. 6	$f(x,y) - f(x-\Delta, y)$ en R6		ABS	25.34	$ \delta_x + \delta_y $ en R4
	RCL 1	24. 1			STO+4	23.51. 4	
	RCL 4	24. 4			RCL 4	24. 4	
	GSB 1	13. 1			RCL 1	24. 1	
30	STO- 8	23.41. 8	$g(x,y) - g(x-\Delta, y)$ en R8		ABS	25.34	
	RCL 5	24. 5			RCL 0	24. 0	$e_1 = \frac{ \delta_x + \delta_y }{ x + y }$
	STO/ 6	23.71. 6			ABS	25.34	
	STO/ 8	23.71. 8	f_x en R6	7	+	51	
	RCL 1	24. 1	E_x en R8		/	71	si $e_1 < 10^{-8}$, se
35	8	8	Δy en R5	10	EEX	33	coloca el flag en posición de
	EEX	33			CHS	32	convergencia alcanzada
	4	4			8	8	
	CHS	32			x > y	14.51	
	STO 5	23. 5	y - Δy en R4	4	CFO	25.61. 0	
40	-	41		45	RCL 0	24. 0	
	STO 4	23. 4			PAUSE	25.74	muestra x e
	RCL 0	24. 0	$f(x,y) - f(x,y-\Delta)$ en R7		RCL 1	24. 1	
	GSB 0	13. 0			PAUSE	25.74	
	STO- 7	23.41. 7	$g(x,y) - g(x,y-\Delta)$ en R9		F? 0	25.71. 0	itera si aún n hay convergenc
45	RCL 4	24. 4		5	GTO A	22.11	
	RCL 0	24. 0			x \neq y	21	
	GSB 1	13. 1			RTN	25.12	$f(x,y) \quad g(x,y)$
	STO- 9	23.41. 9		*	LBL 0	25.13. 0	
	RCL 5	24. 5		*	LBL 1	25.13. 1	
50	STO/ 7	23.71. 7	-se utiliza el flag 0				
	STO/ 9	23.71. 9	- id. etiquetas A,1,0				
	RCL 3	24. 3	- id. registros 0,1,2,3,4,5,6,7,8,9				
	RCL 7	24. 7	- id. en total 102 pasos de programa + f,g				
	x	61	-se recomiendan modas FIX 4 y RAD				
55	RCL 2	24. 2					

REGISTERS

0	1	2	3	4	5	6	7	8	9
x	y	f	g	usado	usado	fx	fy	gx	gy
0	1	2	3	4	5	6	7	8	9

AREAS, LONGITUDES, VOLUMENES

1.- Descripción .- Dada la ecuación de una curva expresada en coordenadas rectangulares, $y = y(x)$, o en polares, $r = r(\theta)$ el presente programa permite hallar diversas medidas geométricas relativas a esa curva, así como evaluar su derivada en cualquier punto. A continuación se dan detalles de las diferentes subrutinas



-- todas las subrutinas utilizan la función \sqrt{x} , por lo cual la precisión y el tiempo de cálculo dependen grandemente del n° de decimales en pantalla; se recomienda FLX 4.

-- la mayor parte de ellas utilizan la subrutina B para el cálculo de la derivada.

a) Derivación : $y'(x)$

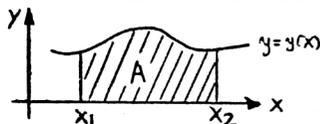
Muchas de las rutinas de integración requieren el cálculo de la derivada. Esto se realiza en una forma aproximada, empleando la fórmula:

$$y'(x) \doteq (y(x+\Delta) - y(x-\Delta)) / 2\Delta, \text{ donde } \Delta = 8 \cdot 10^{-4}$$

esto da un mínimo de 6 decimales de precisión. El valor de y' queda almacenado en RO, además de presentarse en pantalla. (por supuesto, si la función es $r=r(\theta)$, se calcula $r'(\theta)$)

b) Area encerrada por una curva $y(x)$

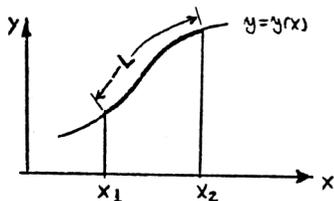
Calcula el area encerrada por una curva $y=y(x)$, expresada en coordenadas rectangulares, entre 2 límites arbitrarios x_1, x_2 :



Simplemente emplea la fórmula

$$A = \int_{x_1}^{x_2} y(x) dx$$

c) Longitud de arco de una curva $y(x)$

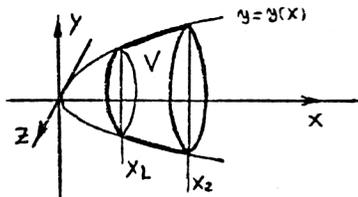


Calcula la longitud de arco de una curva $y(x)$ expresada en c. rectangulares, entre 2 límites arbitrarios x_1, x_2 . Utiliza la fórmula:

$$L = \int_{x_1}^{x_2} \sqrt{1 + (y'(x))^2} dx$$

$y(x)$ & $y'(x)$ deben ser continuas en (x_1, x_2)

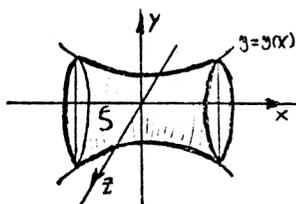
d) Volumen de revolución engendrado por $y(x)$



Calcula el volumen del sólido de revolución engendrado por la curva $y(x)$, expresada en c. rectangulares, al girar alrededor del eje XX' , entre 2 límites arbitrarios x_1, x_2 . Utiliza

$$V = \int_{x_1}^{x_2} \pi y^2 dx$$

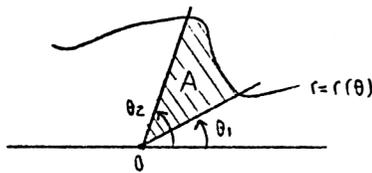
e) Area de revolución engendada por $y(x)$



Calcula el area de la superficie de revolución engendada por $y(x)$ (c. rect), al girar alrededor del eje XX' , entre 2 límites, x_1, x_2 . Usa:

$$S = \int_{x_1}^{x_2} 2\pi y \sqrt{1 + (y')^2} dx$$

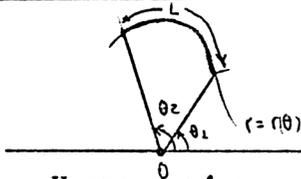
f) Area encerrada por una curva $r=r(\theta)$



Calcula el area encerrada por una curva $r=r(\theta)$ expresada en coordenadas polares, y 2 ángulos arbitrarios (argumentos, mas bien), θ_1 y θ_2 . Utiliza la fórmula:

$$A = \int_{\theta_1}^{\theta_2} \frac{1}{2} r^2 d\theta$$

g) Longitud de arco de una curva $r=r(\theta)$



Calcula la longitud de arco de una curva $r=r(\theta)$ expresada en coordenadas polares, entre 2 argumentos arbitrarios, θ_1 y θ_2 : utiliza la fórmula:

$$L = \int_{\theta_1}^{\theta_2} \sqrt{r^2 + (r')^2} d\theta$$

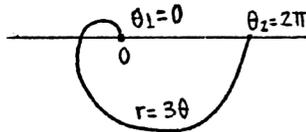
2.- Utilización:

- (1) definir $y(x)$ ó $r(\theta)$; pulsar **[GTO A]**, pasar a PRGM, e introducir la secuencia de teclas que calcula $y(x)$ ó $r(\theta)$, teniendo en cuenta que el argumento se encuentra en pantalla al comienzo, y que el resultado final debe quedar también allí. Al final de la secuencia, pulsar **[h RTN]**. La función no debe emplear **[1/x]** y debe ser continua en el intervalo de integración. Antes de introducir otra función es preciso borrar de la memoria la anterior utilizando **[DEL]** hasta llegar a **076-25.13.11 (LBL A)**. Pasar a RUN.
- (2) una vez definida la función, las siguientes subrutinas están disponibles:
- (3) para hallar $y(x)$ (ó $r(\theta)$) para un valor dado de x (ó θ):
 x (ó θ) **[A]** $\rightarrow y(x)$ (ó $r(\theta)$)
- (4) para hallar $y'(x)$ (ó $r'(\theta)$) para un valor dado x (ó θ):
 x (ó θ) **[B]** $\rightarrow y'(x)$ (ó $r'(\theta)$)
- (5) id. area entre $y(x)$ y dos argumentos, x_1, x_2 :
 x_1 **[ENTER]** x_2 **[GSB 7]** \rightarrow Area
- (6) id. longitud de arco de $y(x)$ entre x_1, x_2 :
 x_1 **[ENTER]** x_2 **[GSB 8]** \rightarrow Longitud
- (7) id. volumen de revoluc. entre x_1, x_2 , engendrado por $y(x)$:
 x_1 **[ENTER]** x_2 **[GSB 9]** \rightarrow Volumen
- (8) id. area de la sup. de revolución engendada por $y(x)$, entre x_1, x_2
 x_1 **[ENTER]** x_2 **[GSB 6]** \rightarrow Superficie
- (9) id. area entre $r(\theta)$ y dos argumentos θ_1 y θ_2 :
 θ_1 **[ENTER]** θ_2 **[GSB 4]** \rightarrow Area
- (10) id. longitud de arco de $r(\theta)$ entre dos argumentos, θ_1 y θ_2 :
 θ_1 **[ENTER]** θ_2 **[GSB 5]** \rightarrow Longitud
- (11) para cualquier otro cálculo, ir al paso adecuado.

-en todos los casos, la incertidumbre del resultado está en Y

3.- Ejemplos .-

- (1) - Hallar la longitud de la primera voluta de la espiral de Arquímedes definida por su ecuación en polares: $r = 3\theta$

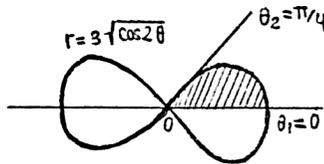


- introducir el programa
- pulsar **GTO A**; pasar a PRGM → 076-25.13.11
- introducir $r(\theta)$: **3** **x** **RTN** → 079- 25 12
- pasar a RUN
- pulsar **FIX 4**
- introducir límites: **0** **ENTER** **2** **GSB 5** → 63.7689

luego es $L = 63.7689$; el error máximo es

x↔y → 0.0003. En realidad, el valor exacto es 63.768882, y el error no supera $9 \cdot 10^{-6}$.

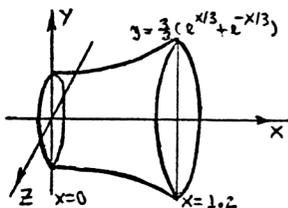
- (2) - Area encerrada por un cuarto de voluta de la lemniscata $r=3\sqrt{\cos 2\theta}$



- pulsar **h RTN**; pasar a PRGM → 000-; **h BST**
- pulsar **h DEL** hasta llegar a 076-25.13.11
- introducir $r(\theta)$: **2** **x** **COS** **√** **3** **x** **RTN** →
- 083- 25 12
- pasar a RUN; pulsar **g RAD**
- introducir límites: **0** **ENTER** **π/4** **GSB 4** → 2.250

es decir, $A = 2.2500$, con error máximo: **x↔y** → $3.9270 \cdot 10^{-5}$

- (3) - Volumen del sólido obtenido por la revolución de la catenaria $y = 3(e^{x/3} + e^{-x/3})/2$ entre $x=0$ y $x=1.2$

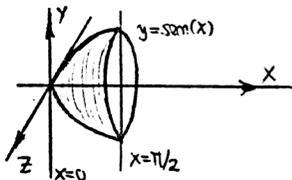


- pulsar **h RTN**; pasar a PRGM → 000-; **h BST**
- pulsar **h DEL** hasta llegar a 076-25.13.11
- introducir $y(x)$: **3** **/** **e^x** **ENTER** **1/x** **+** **1**
- .** **5** **x** **RTN** → 087- 25 12

- pasar a RUN
- introducir límites: **0** **ENTER** **1.2** **GSB 9** → 35.797

luego $V=35.7976$, con e.máx: **x↔y** → 0.0001 (en realidad, $3 \cdot 10^{-7}$)

- (4) - Area de la superficie de revolución engendrada por $y=\text{sen}(x)$ al girar alrededor de XX' , entre $x=0$ y $x=\pi/2$



- pulsar **h RTN**; pasar a PRGM → 000-; **h BST**
- pulsar **h DEL** hasta llegar a 076-25.13.11
- introducir $y(x)$: **SIN** **RTN**, pasar a RUN

- pulsar **gRAD**
- introducir límites: **0** **ENTER** **π/2** **GSB 6** → 7.2118

asi que $S = 7.2118$, con e.máx: **x↔y** → 0.0001 (realmente, $2 \cdot 10^{-7}$)

- (5) - Hallar valores de $y(x)$ y de $y'(x)$ para $x = 0, 0.5, 1$, siendo $y(x) = \exp(-x^2)$

- pulsar **h RTN**; pasar a PRGM → 000-; pulsar **h BST**, y después **h DEL** hasta llegar a 076-25.13.11
- introducir la función $y(x)$: **x^2** **CHS** **e^x** **RTN** → 080- 25 12
- pasar a RUN

0 **A** → 1.0000 ($y(0)$); **0** **B** → 0.0000 ($y'(0)$)
0.5 **A** → 0.7788 ($y(1/2)$); **0.5** **B** → -0.7788 ($y'(0.5)$)
1 **A** → 0.3679 ($y(1)$); **1** **B** → -0.7358 ($y'(1)$)

HP 34 C

STEP/ LINE	KEY ENTRY	KEY CODE	COMMENTS	STEP/ LINE	KEY ENTRY	KEY CODE	COMMENTS
* 7	LBL 7	25.13. 7	calcula el area bajo una curva en rectangular.		RTN	25.12	calcula la derivada de y ó de r, de acuerdo con la fórmula $y \approx \frac{y(x+\Delta) - y(x)}{2\Delta}$ donde $\Delta = 8.10^{-4}$ el resultado queda en pan- talla y en RC
	∫ A	14.72.11			* 8	LBL B	
	RTN	25.12	calcula longitud en rectangular.		STO 2	23. 2	calcula y(x) ó r(θ), dond el argumento encuentra en pa- talla, y el re- sultado debe qu- dar también en ella.
5	* LBL 8	25.13. 8			8		
	∫ C	14.72. 0	calcula $\sqrt{1 + (y')^2}$		ZEX	33	la función no debe emplear más de 111 pa- sos de program
	RTN	25.12			GHS	32	
	* LBL 0	25.13. 0	calcula el vol. de revolución en rectangular.		4	4	calcula $\sqrt{r^2 + (r')^2}$
	GSB B	13.12			STO 1	23. 1	
	1	1	calcula el area encerrada por una curva ex- presada en coordenadas polares	65	STO+1	23.51. 1	calcula πy^2 ó $y^2/2$
10	R→P	15. 4			STO- 2	25.41. 2	
	RTN	25.12	calcula el vol. de revolución en rectangular.		+	51	calcula y(x) ó r(θ), dond el argumento encuentra en pa- talla, y el re- sultado debe qu- dar también en ella.
	* LBL 9	25.13. 9			GSB A	13.11	
	π	25.73	calcula el area encerrada por una curva ex- presada en coordenadas polares		STO 0	23. 0	calcula πy^2 ó $y^2/2$
	GTO 9	22. 9			RCL 2	24. 0	
15	* LBL 4	25.13. 4	calcula el area encerrada por una curva ex- presada en coordenadas polares	70	GSB A	13.11	calcula πy^2 ó $y^2/2$
	5	5			STO- 0	23.41. 0	
	* LBL 9	25.13. 9	calcula el area encerrada por una curva ex- presada en coordenadas polares		RCL 1	24. 1	calcula πy^2 ó $y^2/2$
	STO 1	23.14.23			STO/ 0	23.71. 0	
20	R→	15.22	calcula el area encerrada por una curva ex- presada en coordenadas polares		RCL 0	24. 0	calcula πy^2 ó $y^2/2$
	∫ 1	14.72. 1			RTN	25.12	
	RTN	25.12	calcula πy^2 ó $y^2/2$	75	* LBL A	25.13.11	calcula y(x) ó r(θ), dond el argumento encuentra en pa- talla, y el re- sultado debe qu- dar también en ella.
	* LBL 1	25.13. 1			RTN	25.12	
	GSB A	13.11	calcula πy^2 ó $y^2/2$				calcula πy^2 ó $y^2/2$
25	x ²	15. 3					
	RCL I	24.14.23	longitud de una curva en polares				calcula πy^2 ó $y^2/2$
	x	61					
	RTN	25.12	longitud de una curva en polares				calcula πy^2 ó $y^2/2$
30	* LBL 5	25.13. 5					
	∫ 2	14.72. 2	calcula $\sqrt{r^2 + (r')^2}$				calcula πy^2 ó $y^2/2$
	RTN	25.12					
	* LBL 2	25.13. 2	calcula $\sqrt{r^2 + (r')^2}$				calcula πy^2 ó $y^2/2$
	STO 1	23.14.23					
	GSB B	13.12	calcula $\sqrt{r^2 + (r')^2}$				calcula πy^2 ó $y^2/2$
35	RCL I	24.14.23					
	GSB A	13.11	calcula $\sqrt{r^2 + (r')^2}$				calcula πy^2 ó $y^2/2$
	RCL 0	24. 0					
	R→P	15. 4	calcula $\sqrt{r^2 + (r')^2}$				calcula πy^2 ó $y^2/2$
	RTN	25.12					
40	* LBL 6	25.13. 6	area de la su- perficie de revol.en recy.				calcula πy^2 ó $y^2/2$
	∫ 3	14.72. 3					
	RTN	25.12	calcula πy^2 ó $y^2/2$				calcula πy^2 ó $y^2/2$
	* LBL 3	25.13. 3					
	STO 1	23.14.23	calcula πy^2 ó $y^2/2$				calcula πy^2 ó $y^2/2$
45	GSB A	13.11					
	x ≥ 1	14.21	calcula πy^2 ó $y^2/2$				calcula πy^2 ó $y^2/2$
	GSB B	13.12					
	1	1	calcula πy^2 ó $y^2/2$				calcula πy^2 ó $y^2/2$
	R→P	15. 4					
50	RCL I	24.14.23	calcula πy^2 ó $y^2/2$				calcula πy^2 ó $y^2/2$
	x	61					
	2	2	calcula πy^2 ó $y^2/2$				calcula πy^2 ó $y^2/2$
	x	61					
	π	25.73	calcula πy^2 ó $y^2/2$				calcula πy^2 ó $y^2/2$
55	x	61					

- se utilizan etiquetas A,B,0,1,2,3,4,5,6,7,8,9
- id. registros I,0,1,2
- no se utiliza ningun flag
- se utilizan en total 77 pasos de programa
- se recomienda moda FIX 4 (o inferior: FIX 3, etc)
- id. moda RAD

REGISTERS

0	1	2	3	4	5	6	7	8	9
y'	usado	usado							
									X

INTEGRALES DOBLES : $\int_{x_0}^{x_m} \int_{y_0}^{y_n} f(x,y) dy dx$

1.- Descripción .- La potente función \int_y^x incorporada en la HP-34C permite el cálculo de integrales simples, de la forma genérica

$$I = \int_a^b f(x) dx$$

Sin embargo, \int_y^x no puede ser utilizada en forma recursiva, es decir, no puede utilizarse para calcular la integral de una función que a su vez viene expresada por una integral, lo cual imposibilita el cálculo de integrales dobles (o múltiples, en general) de la forma

$$\int_{x_0}^{x_m} \int_{y_0}^{y_n} f(x,y) dy dx = \int_{x_0}^{x_m} \left[\int_{y_0}^{y_n} f(x,y) dy \right] dx$$

Este programa utiliza la función \int_x^y conjuntamente con un método gaussiano para calcular integrales dobles. Téngamos la integral doble:

$$I = \int_{x_0}^{x_m} \int_{y_0}^{y_n} f(x,y) dy dx$$

el programa utiliza \int_x^y para calcular $\int_{y_0}^{y_n} f(x,y) dy$, y el siguiente método numérico para, a su vez, calcular la integral doble total :

-téngamos $\int_a^b g(x) dx$, entonces, el intervalo (a,b) se reduce al (-1,1) mediante el cambio de variable $x = (b+a)/2 + (b-a)/2 \cdot t$, $dx = \frac{1}{2}(b-a) dt$ y la integral resultante, :

$$\int_{-1}^1 g(x) dx = \frac{1}{9} (8g(0) + 5(g(\sqrt{0.6}) + g(-\sqrt{0.6})))$$

este es el método de Gauss de 3 puntos, y es exacto si $g(x)$ es un polinomio de grado 5 ó menos. Este método es, con mucho, el mejor que existe para ser implementado en una calculadora programable: exige únicamente 3 evaluaciones de $g(x)$ para dar una exactitud de 5º orden, sus coeficientes numéricos son extremadamente simples, y puede ser programado en un mínimo espacio de memoria, requiriendo únicamente 3 registros de almacenamiento. (En contraste, la regla de Simpson también requiere 3 evaluaciones de $g(x)$ y sus coeficientes son muy sencillos, pero sólo es exacta para $g(x)$ = polinomio de grado 3 ó menos, por consiguiente nuestro método es casi el doble de exacto)

2.- Utilización .- Introducir el programa

(1) definir $f(x,y)$: $\boxed{\text{GTO B}}$, pasar a PRGM, pulsar la secuencia de teclas que calcula $f(x,y)$, $\boxed{\text{RTN}}$, pasar a RUN

-para definir $f(x,y)$ debe tenerse en cuenta que x se encuentra en R5, y y se encuentra en X (en pantalla)

(2) almacenar el nº de subintervalos : $m \boxed{\text{STO I}}$

(3) Calcular la integral: $x_0 \boxed{\text{ENTER}} x_m \boxed{\text{ENTER}} y_0 \boxed{\text{ENTER}} y_n \boxed{\text{A}} \rightarrow \underline{\text{Integ.}}$

(4) Para otro caso con la misma $f(x,y)$, ir a (2)

(5) Para otra $f(x,y)$, ir a (1), después de borrar la anterior

3.- Notas .- La precisión del cálculo depende de dos factores: la moda $\text{FIX } N$ ó $\text{SCI } N$ que se elija, y el número m de subintervalos. Se recomienda muy encarecidamente el seleccionar FIX ó SCI con 4 decimales ó menos ($\text{FIX } 4$ ó $\text{SCI } 4$), y $m = 1$ ó 2 : esto proporciona una exactitud de 4 decimales o así en un tiempo moderado. Si se requiere mayor exactitud, elegir $m = 3$ ó mayor, y en última instancia, $\text{FIX } 6$ ó $\text{SCI } 6$. Téngase en cuenta que al pasar de $m = 1$ a $m = 2$, el tiempo de cálculo se duplica como mínimo, y que seleccionar $\text{FIX } 6$ en vez de $\text{FIX } 4$ duplica o triplica el tiempo de funcionamiento. Veanse ejemplos para una idea de la efectividad del método.

4.- Ejemplos .-

(1) Hallar $I = \int_0^1 \int_1^2 (x^2 + y^2) dy dx$

-definimos $f(x,y)$: $\boxed{\text{GTO B}}$, p.a.PRGM, $\boxed{x^2}$ $\boxed{\text{RCL 5}}$ $\boxed{x^2}$ $\boxed{+}$ $\boxed{\text{RTN}}$
p.a.RUN

-probamos con 1 subintervalo, y FIX 4 : $\boxed{\text{FIX 4}}$ $\boxed{1}$ $\boxed{\text{STO I}}$

-calculamos I : $\boxed{0}$ $\boxed{\text{ENTER}}$ $\boxed{1}$ $\boxed{\text{ENTER}}$ $\boxed{1}$ $\boxed{\text{ENTER}}$ $\boxed{2}$ $\boxed{\text{A}}$ $\rightarrow 2.6667$

$\boxed{\text{FIX 7}}$ $\rightarrow 2.6666666$, luego $I = 2.6666666$ (exacto, $I = 8/3$)

-el resultado es muy exacto, porque el método de Gauss lo es para polinomios de grado 5 ó menos, y $f(x,y)$ = polinomio de grado 2

(2) Hallar $I = \int_3^4 \int_1^2 (x+y)^{-2} dy dx$

-definimos $f(x,y)$: primero hay que borrar la anterior :

$\boxed{\text{f PRGM}}$, p.a.PRGM, $\boxed{\text{h BST}}$, y ahora $\boxed{\text{h DEL}}$ hasta llegar al paso 067
 $\boxed{\text{RCL 5}}$ $\boxed{+}$ $\boxed{x^2}$ $\boxed{1/x}$ $\boxed{\text{RTN}}$, p.a.RUN

-ahora, 1 subint., y FIX 4: $\boxed{\text{FIX 4}}$ $\boxed{1}$ $\boxed{\text{STO I}}$

-calculamos I : $\boxed{3}$ $\boxed{\text{ENTER}}$ $\boxed{4}$ $\boxed{\text{ENTER}}$ $\boxed{1}$ $\boxed{\text{ENTER}}$ $\boxed{2}$ $\boxed{\text{A}}$ $\rightarrow 0.0408$

$\boxed{\text{FIX 6}}$ $\rightarrow 0.040821$. Exacto = $\ln(25/24) = 0.040822$

(3) Hallar : $\int_{-2.3}^{1.6} \int_{3.9}^{6.1} (e^{-x^2} + x^3 - y^3 x^2 + 7) \cdot \arctg(x-2) \cdot \sin(y+3) dy dx$

-definimos $f(x,y)$: $\boxed{\text{f PRGM}}$, p.a.PRGM, $\boxed{\text{h BST}}$, ahora $\boxed{\text{h DEL}}$ hasta llegar al paso 067

$\boxed{\text{STO 9}}$ $\boxed{3}$ $\boxed{y^x}$ $\boxed{\text{RCL 5}}$ $\boxed{-}$ $\boxed{\text{RCL 5}}$ $\boxed{x^2}$ \boxed{x} $\boxed{\text{LASTX}}$ $\boxed{\text{CHS}}$ $\boxed{e^x}$ $\boxed{x \rightleftharpoons y}$ $\boxed{-}$
 $\boxed{7}$ $\boxed{+}$ $\boxed{\text{RCL 5}}$ $\boxed{2}$ $\boxed{-}$ $\boxed{\text{TAN}^{-1}}$ \boxed{x} $\boxed{\text{RCL 9}}$ $\boxed{3}$ $\boxed{+}$ $\boxed{\text{SIN}}$ \boxed{x} $\boxed{\text{RTN}}$, p.a.RUN

-con 2 subint., y SCI 4 : $\boxed{\text{SCI 4}}$ $\boxed{\text{RAD}}$ $\boxed{2}$ $\boxed{\text{STO I}}$

-calculamos: $\boxed{-2.3}$ $\boxed{\text{ENTER}}$ $\boxed{1.6}$ $\boxed{\text{ENTER}}$ $\boxed{3.9}$ $\boxed{\text{ENTER}}$ $\boxed{6.1}$ $\boxed{\text{A}}$ $\rightarrow 1.3213 \cdot 10^3$

$\boxed{\text{FIX 2}}$ $\rightarrow 1321.27$. El valor exacto es 1321.27

este problema era especialmente difícil por varios motivos: la $f(x,y)$ tarda 6 segundos en ser evaluada, lo cual incrementa mucho el tiempo de cálculo. Además, el intervalo de integración es bastante grande, y eso afecta a la precisión. Pese a ello, se han obtenido 6 cifras significativas correctas. Este mismo ejemplo resuelto mediante un método similar en una EP-67, tardó 2 horas.

(4) Hallar $\int_0^\infty \int_0^\infty e^{-x^2-y^2} dy dx$ (Aparece en Probabilidades)

-definimos $f(x,y)$: $\boxed{\text{f PRGM}}$, p.a.PRGM, $\boxed{\text{h BST}}$, y $\boxed{\text{h DEL}}$ hasta llegar al paso 067
 $\boxed{x^2}$ $\boxed{\text{RCL 5}}$ $\boxed{x^2}$ $\boxed{+}$ $\boxed{\text{CHS}}$ $\boxed{e^x}$ $\boxed{\text{RTN}}$, p.a. RUN

-usamos 3 subint., FIX 4 : $\boxed{\text{FIX 4}}$ $\boxed{3}$ $\boxed{\text{STO I}}$

-calculamos: $\boxed{0}$ $\boxed{\text{ENTER}}$ $\boxed{4}$ $\boxed{\text{ENTER}}$ $\boxed{0}$ $\boxed{\text{ENTER}}$ $\boxed{4}$ $\boxed{\text{A}}$ $\rightarrow 0.7853$ ($= \int_0^4 \int_0^4 e^{-x^2-y^2} dy dx$)

el resultado exacto es $\pi/4 = 0.7854$. Como puede verse, hemos sustituido la integral entre límites infinitos por una aproximación entre límites finitos.

HP 34 C

STEP/ LINE	KEY ENTRY	KEY CODE	COMMENTS	STEP/ LINE	KEY ENTRY	KEY CODE	COMMENTS
	* LBL A	25.13.11			.	73	subrutina auxiliar
	STO 3	23. 3	almacena		6	6	
	R↓	15.22	y _n en R3		√x	14. 3	
	STO 4	23. 4	y ₀ en R4		x	61	
5	R↓	15.22		60	RTN	25.12	
	x≐y	21			* LBL 1	25.13. 1	subrutina auxiliar, calcula la segunda integral
	STO 6	23. 6	prepara la integración de los m subintervalos		STO 5	23. 5	
	-	41			RCL 4	24. 4	
	RCL I	24.14.23			RCL 3	24. 3	
10	/	71		65	∫ ^x B	14.72.12	$\int_{y_0}^{y_m} f(x,y) dx$
	STO 7	23. 7			RTN	25.12	
	RCL 8	24. 8			* LBL B	25.13.12	f(x,y)
	STO- 8	23.41. 8					
15	* LBL 2	25.13. 2	integral de un subintervalo	70			
	RCL 6	24. 6					
	RCL 6	24. 6	$\int_{x_k}^{x_{k+1}} \int_{y_0}^{y_m} f(x,y) dy dx$				
	RCL 7	24. 7					
	STO+ 6	23.51. 6					
	+	51					
20	STO 0	23. 0	realiza el cambio de variable que convierte (x ₀ , x _m) en (-1, 1)	75			
	x≐y	21					
	STO- 0	23.41. 0					
	+	51					
	2	2					
25	STO/ 0	23.71. 0		80			
	/	71					
	STO 1	23. 1	cálculo de la integral en cada subintervalo según el método de Gauss de 3 puntos				
	GSB 0	13. 0					
	+	51					
30	GSB 1	13. 1					
	STO 2	23. 2					
	RCL 1	24. 1					
	GSB 0	13. 0					
	-	41					
35	GSB 1	13. 1	realiza las 3 evaluaciones de la segunda integral que son necesarias.				
	STO+ 2	23.51. 2					
	5	5					
	STOx 2	23.61. 2					
	RCL 1	24. 1					
40	GSB 1	13. 1	la instrucción DSE comprueba si es preciso calcular otro subintervalo. En caso contrario, para.				
	8	8					
	x	61					
	STO+ 2	23.51. 2					
	RCL 0	24. 0					
45	STOx 2	23.61. 2					
	9	9					
	STO/ 2	23.71. 2					
	RCL 2	24. 2					
	STO+ 8	23.51. 8					
50	DSE	15.23	-no se utiliza ningun flag				
	GTO 2	22. 2	-se utilizan las etiquetas A,B,0,1,2				
	RCL 8	24. 8	- id. registros 1,0,1,2,3,4,5,6,7,8				
	RTN	25.12	- id. en total 66 pasos de programa + f(x, y)				
	* LBL 0	25.13. 0	-se recomiendan modas FIX 4 ó SCI 4 y RAD				
55	RCL 0	24. 0					

REGISTERS

⁰ usado	¹ usado	² Isubin	³ y _n	⁴ y ₀	⁵ x ₁	⁶ x _k	⁷ increp	⁸ Integ.	⁹
1.0	1.1	1.2	1.3	1.4	1.5	1.6	1.7	1.8	1.9

SUMACION DE SERIES INFINITAS ALTERNADAS

1.- Descripción .- Dada una serie alternada infinita (los signos de los sucesivos términos van alternando de positivo a negativo), cuyo término general es definido por el usuario (en un máximo de 35 pasos), éste programa calcula su suma muy rápidamente, utilizando la transformación de Euler con diferencias hasta el 7º orden.

El programa calcula la suma de una serie infinita de la forma general

$$S = y(0) - y(1) + y(2) - y(3) + \dots = \sum_{i=0}^{\infty} (-1)^i y(i) \quad , i=0,1,2,\dots$$

es sumamente útil cuando la serie converge muy lentamente hacia su límite, como por ejemplo la serie

$$S = 1 - 1/2 + 1/3 - 1/4 + \dots = \ln 2$$

serían necesarios 2000 términos para hallar $\ln 2$ con 3 decimales correctos; sumar 2000 términos llevaría un tiempo bastante largo. Por contraste, el presente programa puede hallar esta suma (u otra cualquiera) con 10 cifras de precisión en 1 minuto ó menos.

Se emplea la transformación de Euler : reemplaza la serie original por

$$S = 1/2 y(0) - 1/4 \Delta y(0) + 1/8 \Delta^2 y(0) - \dots$$

donde las $\Delta^n y(0)$ son las diferencias de n -ésimo orden de $y(i)$. Pueden usarse diferencias hasta de 7º orden. Este procedimiento es particularmente eficaz en el caso de series muy lentamente convergentes, y se aplica no a la serie original, sino a la que resulta de restarle a ésta la suma de unos pocos primeros términos.

El programa procede así: teniendo el término general de la serie definido bajo LBL B (35 pasos como máximo), n términos de la serie son sumados de antemano (n es elegido por el usuario) para dar S' . Entonces, se forma una tabla de diferencias:

$$\begin{array}{ccccccc} y(n+1) & & & & & & \\ y(n+2) & \Delta y(n+1) & & & & & \\ y(n+3) & \Delta y(n+2) & \Delta^2 y(n+1) & & & & \\ & & \Delta^3 y(n+1) & \dots & & & \\ & & & & \dots & & \\ & & & & & & \dots \end{array}$$

calculando diferencias hasta el m -ésimo orden ($1 \leq m \leq 7$). Finalmente, se aplica la transformación de Euler para dar

$$S'' = \frac{1}{2} y(n+1) - \frac{1}{4} \Delta y(n+1) + \frac{1}{8} \Delta^2 y(n+1) - \dots$$

y la suma final es $S = S' + S''$

2.- Utilización .- Introducir el programa

- (1) definir el término general $y(i)$: $\boxed{GTO B}$, p.a.PRGM, pulsar la secuencia de teclas que calcula $y(i)$, \boxed{RTN} , p.a.RUI
- (2) introducir el n° de términos a sumar de antemano = SUM (≥ 0) y el n° de diferencias a calcular = DIF ($1 \leq DIF \leq 7$)
SUM \boxed{ENTER} DIF \boxed{A} \rightarrow S
- (3) para otros valores de SUM ó DIF, ir a (2). Para otro caso, a (1)

- 3.- Notas .- -se recomiendan valores de SUM = DIF = 7, para obtener máxima precisión. SUM puede ser mayor que 7, incluso 10 ó más.
 -la precisión y el tiempo de funcionamiento dependen de SUM, DIF
 -la transformación de Euler es más efectiva con series muy lentamente convergentes. Series divergentes pueden ser sumadas en algunos casos: la suma obtenida se llama "suma de Euler" de la serie divergente.

4.- Ejemplos .-

- (1) Hallar $\ln 2 = 1 - 1/2 + 1/3 - 1/4 + \dots$ hasta 10 cifras decimales

-definimos $y(i) = 1/(1+i)$: `GTO B`, p.a.PRGM, `1 + 1/x` `RTN`, p.a.RUN

-utilizaremos 10 términos previos y 7 diferencias : SUM = 10, DIF=7

`FIX 9` `10` `ENTER` `7` `A` \rightarrow 0.693147182 ($\ln 2 = 0.693147181$)

- (2) Hallar $S = \frac{1}{2} \int_0^1 \frac{d\theta dk}{1 - k^2 \sin^2 \theta} = 1/1^2 - 1/3^2 + 1/5^2 - \dots = \sum_{i=0}^{\infty} (-1)^i \frac{1}{(2i+1)^2}$

-definimos $y(i)$: primero, hay que borrar la anterior $y(i)$

`f PRGM`, p.a.PRGM, `h BST`, y ahora `h DEL` hasta llegar al paso 084

`2` `x` `1` `+` `1/x` `x^2` `RTN`, p.a.RUN

-SUM = 8, DIF = 7 : `8` `ENTER` `7` `A` \rightarrow 0.915965595

el valor exacto es $S = \int_0^1 (\arctg x)/x .dx = 0.915965594$

- (3) Hallar el valor de $S = 1/0.23 - 1/0.24 + 1/0.25 - 1/0.26 + \dots$

-el término general es : $S = \sum_{i=0}^{\infty} (-1)^i \frac{1}{0.23 + 0.01 i}$

-lo definimos: `f PRGM`, p.a.PRGM,

`h BST`, `h DEL` hasta 084, `RCL .3` `x` `RCL .4` `+` `1/x` `RTN`, p.a.RUN

-almacenamos constantes: `0.01` `STO .3` `0.23` `STO .4`

-SUM = DIF = 6 : `6` `ENTER` `A` \rightarrow 2.221127525

el valor exacto es $S = 100 \int_0^1 t^{22}/(1+t) .dt = 2.221127525$

- (4) Sumar la serie divergente $S = 1 - 2 + 3 - 4 + 5 - 6 + \dots$

-el término general es : $S = \sum_{i=0}^{\infty} (-1)^i (1+i)$

-lo definimos: `f PRGM`, p.a.PRGM, `h BST`, `h DEL` hasta 084,

`1` `+` `RTN`, p.a.RUN

-SUM = 0, DIF = 1 : `0` `ENTER` `1` `A` \rightarrow 0.250000000

por supuesto, la serie carece de suma, pero consideremos la función $y(x)$ cuyo desarrollo en serie es el siguiente:

$$1/(1+x)^2 = 1 - 2x + 3x^2 - 4x^3 + \dots$$

Haciendo $x = 1$ en ambos miembros queda:

$$1/4 = 1 - 2 + 3 - 4 + 5 - 6 + \dots = 0.25$$

HP 34 C

STEP/ LINE	KEY ENTRY	KEY CODE	COMMENTS	STEP/ LINE	KEY ENTRY	KEY CODE	COMMENTS
	* LBL A	25.13.11			FIX 4	14.11.4	
	CF 0	25.61.0			STO-(1)	23.41.24	diferencias: so
	STO .1	23..1			RCL .1	24..1	dos bucles ani
	$x \Rightarrow y$	21			RCL I	24.14.23	dados
5	STO .0	23..0	almacena SUM y	60	$x \neq y$	14.61	
	1	1	DIF y prepara		GTO 0	22.0	control del 1 ^e
	STO 8	23.8	los contadores		RCL .2	24..2	bucle
	0	0	y los registros		STO I	23.14.23	
	STO 9	23.9	sumatoria		$x = 0$	15.71	
10	STO I	23.14.23		65	GTO 4	22.4	
	* LBL 1	25.13.1	calcula la suma		1	1	control del 2 ^e
	GSB B	13.12	de los n prime-		GTO 6	22.6	bucle
	RCL 8	24.8	ros términos de		* LBL 4	25.13.4	
	STO- 8	23.41.8	la serie alter		RCL (1)	24.14.24	transformación
15	STO- 8	23.41.8	nante	70	RCL 8	24.8	de Euler
	x	51			/	71	
	STO+ 9	23.51.9			STO+ 9	23.51.9	aquí se suman
	ISG	15.24			2	2	los términos d.
	FIX 4	14.11.4			CHS	32	diferencias que
20	RCL .0	24..0		75	STOx 8	23.61.8	constituyen en
	RCL I	24.14.23			ISG	15.24	sí la transforma
	$x \leq y$	14.41	efectua un tes		FIX 4	14.11.4	ción, con el
	GTO 1	22.1	para ver si se		RCL .1	24..1	resultado de su
	STO 8	23.8	ha sumado un		RCL I	24.14.23	mar directamen
25	2	2	número par o	80	$x \leq y$	14.41	los n primeros
	/	71	impar de termi		GTO 4	22.4	términos.
	FRAC	25.33	nos		RCL 9	24.9	
	$x \neq 0$	15.61			RTN	25.12	La suma queda
	SF 0	25.51.0			* LBL B	25.13.12	R9
30	CL X	34	coloca el índi				
	STO I	23.14.23	ce a cero				
	* LBL 2	25.13.2					
	RCL 8	24.8					
	GSB B	13.12	forma la tabla				
35	STO (1)	23.14.24	de diferencias	10			
	ISG	15.24					
	FIX 4	14.11.4					
	1	1	esta parte cal				
	STO+ 8	23.51.8	cula y almace				
40	RCL .1	24..1	na y (n+1), etc	45			
	RCL I	24.14.23					
	$x \leq y$	14.41					
	GTO 2	22.2					
	2	2					
45	F? 0	25.71.0	test de paridad	100			
	CHS	32					
	STO 8	23.8					
	ABS	25.34					
	* LBL 6	25.13.6	calculo de las				
50	-	41					
	STO I	23.14.23	-se utiliza el flag 0				
	STO .2	23..2	-se utilizan las etiquetas A, B, 0, 1, 2, 4, 6				
	* LBL 0	25.13.0	- id. registros 1, 0, 1, 2, 3, 4, 5, 6, 7, 8, 9, .0, .1				
	RCL (1)	24.14.24	id. en total 84 pasos de programa				
55	ISG	15.24	-se recomiendan modas FIX 4 y cualquiera angular				

REGISTERS

0	1	2	3	4	5	6	7	8	9
y(n 1)	1 ^a dif	2 ^a dif	3 ^a dif	4 ^a dif	5 ^a dif	6 ^a dif	7 ^a dif	usado	Σ
m = SUM	m = DIF	usado							

ECUACIONES DIFERENCIALES : $y' = f(x,y)$

1.- Descripción .- Dada una ecuación diferencial de primer orden:

$$y' = f(x,y)$$

con condición inicial $x = x_0$, $y = y_0$, el presente programa permite hallar una solución numérica aproximada, esto es, permite determinar el valor de y_i para un conjunto discreto de puntos x_i igualmente espaciados.

Se emplea el método de Runge-Kutta de 4º orden :

$$x_{i+1} = x_i + h \quad , \quad y_{i+1} = y_i + (k_1 + 2k_2 + 2k_3 + k_4)/6$$

donde:

$$\begin{cases} k_1 = h \cdot f(x_i, y_i) \\ k_2 = h \cdot f(x_i + h/2, y_i + k_1/2) \\ k_3 = h \cdot f(x_i + h/2, y_i + k_2/2) \\ k_4 = h \cdot f(x_i + h, y_i + k_3) \end{cases}$$

el error es proporcional a h^5 , por tanto, cuanto menor sea el espaciado h , tanto más exacta será la solución. Se recomienda $h = 0.1$ ó inferior.

2.- Utilización .- Introducir el programa

(1) definir $f(x,y)$ bajo LBL 1 : $\boxed{\text{GTO 1}}$, $\boxed{\text{PRGM}}$, $f(x,y)$, $\boxed{\text{PRN}}$

$f(x,y)$ es una secuencia de teclas que calcula $f(x,y)$, teniendo en cuenta que al principio, x está en X y en $R1$, y está en Y y $R2$

(2) introducir el espaciado h : $h \boxed{\text{B}}$

(3) introducir los valores iniciales x_0, y_0 :

$$x_0 \boxed{\text{ENTER}} y_0 \boxed{\text{A}} \rightarrow (x_i) \rightarrow (y_i) \quad , \quad i = 1, 2, 3, \dots$$

(4) para modificar algo, ir al paso adecuado (2), (3)

(5) para otro caso, ir a (1)

3.- Notas .-

Al definir $f(x,y)$ debe prestarse especial atención a :

- la subrutina que calcula $f(x,y)$ debe estar encabezada por $\boxed{\text{LBL 1}}$ y terminada por $\boxed{\text{RTN}}$.

- antes de introducir una nueva $f(x,y)$ es preciso borrar la anterior (si la hubiere) de la memoria de programa. Para ello sígase el procedimiento que a continuación se expone:

1) en moda RUN, pulsar $\boxed{\text{f PRGM}}$. Pasar a moda PRGM

2) pulsar $\boxed{\text{h BST}}$, y ahora, pulsar $\boxed{\text{h DEL}}$ hasta llegar a 067-25.13.1

3) teclear la nueva $f(x,y)$ y al final, pulsar $\boxed{\text{h RTN}}$

4.- Ejemplos .-

(1) Hallar una solución numérica de $y' = y$ con condición inicial $x_0 = 0$, $y_0 = 1$. La solución será un conjunto de valores (x,y) para $x = 0, 0.1, 0.2, \dots, 1$

- definimos $f(x,y) = y$: `GTO 1` , pasar a moda PRGM , `g RV` `h RTN` , pasar a moda RUN

- espaciado $h = 0.1$: `0.1` `B` `FIX 5`

- condiciones iniciales: `0` `ENTER` `1` `A` → se forma la tabla:

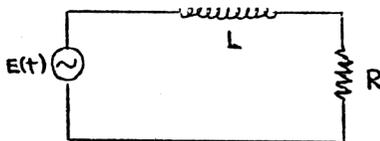
x	y	y exacta
0.10000	1.10517	1.10517
0.20000	1.22140	1.22140
0.30000	1.34986	1.34986
0.40000	1.49182	1.49182
0.50000	1.64872	1.64872
0.60000	1.82212	1.82212
0.70000	2.01375	2.01375
0.80000	2.22554	2.22554
0.90000	2.45960	2.45960
1.00000	2.71828	2.71828

la solución exacta es:

$$y = e^x$$

como puede verse la solución calculada coincide hasta 5 decimales con la solución exacta en (0,1)

(2) Tenemos un circuito R, L, como el de la figura. En él, se tiene:



R = 15 ohmios
L = 3 henrios

$$E(t) = E_0 \text{sen } \omega t = 110 \text{ sen } 120\pi t$$

En el instante inicial, el circuito se encuentra abierto. Se cierra y entonces, se pide estudiar el régimen transitorio durante los 10 primeros milisegundos. Comparar con la solución exacta.

-la ecuación diferencial que satisface el circuito es:

$$3 \frac{di}{dt} + 15 i = 110 \text{ sen } 120\pi t$$

donde i = intensidad instantánea , t = tiempo en segundos con la condición inicial $t = 0$, $i = 0$ (circuito abierto)

-la definimos: `f PRGM` , pasar a moda PRGM , `h BST` , y ahora, pulsamos `h DEL` hasta llegar a `067-25.13.1`

ahora, pulsar `RCL 6` `x` `SIN` `RCL 7` `x` `x=y` `5` `x` `-` `RTN`

pasar a moda RUN

-almacenar constantes: `120` `PI` `x` `STO 6` `110` `ENTER` `3` `/` `STO 7`

-fijar modas: `ENG 2` `RAD`

-el espaciado , $h = 0.001$: `0.001` `B`

-condiciones iniciales: `0` `ENTER` `0` `A` → resulta la tabla

t (ms)	1 ms	2 ms	3 ms	4 ms	5 ms	6 ms	7 ms	8 ms	9 ms	10 ms
i (mA)	6.82	26.3	55.6	90.5	126	157	180	190	187	170

la sol. exacta es
$$i = \frac{22(\text{sen}120\pi t - 24\pi \text{cos}120\pi t + 24\pi e^{-5t})}{3(1 + 576\pi^2)}$$

HP 34 C

STEP/ LINE	KEY ENTRY	KEY CODE	COMMENTS	STEP/ LINE	KEY ENTRY	KEY CODE	COMMENTS
*	LBL B	25.13.12	almacena h en R0		STO+5	23.51.5	$\Sigma = k_1 + 2k_2 + 2k_3 +$
	STO 0	23.0			6	6	
	R↓	15.22			STO/ 5	23.71.5	
	RTN	25.12			RCL 5	24.5	
5	* LBL A	25.13.11	comienzo:	60	STO+4	23.51.4	$y_{i+1} = y_i + \Sigma/6$
	STO 4	23.4			RCL 3	24.3	
	R↓	15.22			PAUSE	25.74	x_{i+1}
	STO 3	23.3	almacena x_0 en 3		RCL 4	24.4	
	* LBL 2	25.13.2	y_0 en 4		PAUSE	25.74	y_{i+1}
10	RCL 4	24.4		65	PAUSE	25.74	
	STO 2	23.2	y_i		GTO 2	22.2	otro punto
	RCL 3	24.3			* LBL 1	25.13.1	$f(x,y)$
	STO 1	23.1	x_i				
	GSB 1	13.1	$f(x_i, y_i)$				
15	RCL 0	24.0		70			
	x	61	k_1				
	STO 5	23.5		75			
	2	2					
	/	71					
20	RCL 4	24.4		80			
	+	51	$y_i + k_1/2$				
	STO 2	23.2					
	RCL 0	24.0					
	2	2					
	/	71		85			
25	RCL 3	24.3		90			
	+	51	$x_i + h/2$				
	STO 1	23.1					
	GSB 1	13.1	$f(x_i + h/2, y_i + \frac{k_1}{2})$				
30	RCL 0	24.0		95			
	x	61	k_2				
	STO+5	23.51.5		100			
	STO+5	23.51.5					
	2	2					
	/	71					
35	RCL 4	24.4					
	+	51	$y_i + k_2/2$				
	STO 2	23.2					
	RCL 1	24.1					
40	GSB 1	13.1	$f(x_i + h/2, y_i + \frac{k_2}{2})$	105			
	RCL 0	24.0					
	x	61	k_3				
	STO+5	23.51.5					
	STO+5	23.51.5					
45	RCL 4	24.4		110			
	+	51	$y_i + k_3$				
	STO 2	23.2					
	RCL 0	24.0					
	RCL 3	24.3					
50	+	51	- no se utiliza ningun flag				
	STO 1	23.1	- se utilizan las etiquetas A, B, 1, 2				
	GSB 1	13.1	- id. registros 0, 1, 2, 3, 4, 5				
	RCL 0	24.0	- id. 67 pasos de programa + $f(x,y)$				
	STO+3	23.51.3	- se recomiendan modas FIX 4, RAD				
55	x	61					

REGISTERS

0	1	2	3	4	5	6	7	8	9
h	x	y	x_i	y_i	Σ				
0	1	2	3	4	5	6	7	8	9

4.- Ejemplos .-

(1) Resolver el sistema
$$\left. \begin{aligned} y' &= 3 \cos x + z \\ z' &= \sin x + y \end{aligned} \right\} y(0) = 1, z(0) = -1$$

en el intervalo (0, 0.25) con incrementos $h = 0.05$

-definimos f : **GTO 1**, pasar a PRGM, **COS 3 x ECL 3 + RTN**
pasar a RUN

-definimos g : **GTO 2**, pasar a PRGM, **SIN + RTN** pasar a RUN

-fijamos las modas: **RAD** **FIX 6**

-el espaciado h: 0.05 **B**

-las c.iniciales: 0 **ENTER** 1 **ENTER** -1 **A** → se forma la tabla:

x	y	z
0.050000	1.101250	-0.946229
0.100000	1.205004	-0.884837
0.150000	1.311273	-0.815708
0.200000	1.420072	-0.738730
0.250000	1.531429	-0.653799

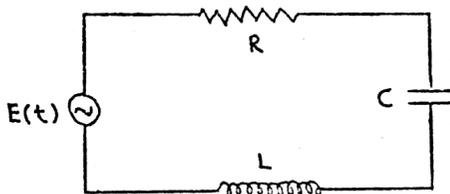
-la solución exacta es :

$$y = e^x + \sin x$$

$$z = e^x - 2\cos x$$

los valores calculados coinciden con los exactos hasta 6 decimales

(2) Un circuito RLC tiene $R=180$ ohm, $C=1/280$ faradios, $L=20$ henrios,



y un voltaje aplicado $E(t)=10 \sin t$ volt. Suponiendo que el condensador está inicialmente descargado, y que circula una intensidad de 1 Amp. antes de aplicar el voltaje ($t=0$), estudiar la carga resultante en el condensador al aplicar voltaje, en el periodo desde $t=0$ hasta $t=0.3$ segundos, y ver su valor máximo.

$$E(t) = RI + L \frac{dI}{dt} + \frac{q}{C}; \quad \frac{dq}{dt} = I; \quad \frac{d^2q}{dt^2} = \frac{dI}{dt}$$

$$\text{y se llega al sistema } \frac{dI}{dt} = \frac{E(t)}{L} - \frac{RI}{L} - \frac{q}{LC}, \quad \frac{dq}{dt} = I$$

$$\text{que en nuestro caso es } \frac{dI}{dt} = 0.5 \sin t - 9I - 14q; \quad \frac{dq}{dt} = I$$

con condiciones iniciales: $I(0) = 1$; $q(0) = 0$.

-las definiciones de f,g son: **LBL 1, SIN, 2, /, x⇒y, 9, x, -, x⇒y, 14, x, -, RTN**
LBL 2, x⇒y, RTN

-fijamos **RAD** **FIX 3** y el espaciado h: 0.025 **B**

-condiciones iniciales : 0 **ENTER** 1 **ENTER** 0 **A** → la tabla :

t	I	q	t	I	q	t	I	q
0.025	0.795	0.022	0.125	0.272	0.072	0.225	0.035	0.086
0.050	0.625	0.040	0.150	0.194	0.078	0.250	0.001	0.087
0.075	0.484	0.054	0.175	0.129	0.082	0.275	-0.026	0.086
0.100	0.368	0.064	0.200	0.077	0.085	0.300	-0.048	0.085

-puede verse que el valor de q máximo es $q_{\text{máx}} = 0.087$ Coul. , que se alcanza para $t = 0.250$ segundos, cuando la intensidad vale $i \approx 0$

-la solución exacta es que, para $t = 0.2575$ seg., $I = 0$, $q = 0.087$ Coul

HP 34 C

STEP/ LINE	KEY ENTRY	KEY CODE	COMMENTS	STEP/ LINE	KEY ENTRY	KEY CODE	COMMENTS	
* 1	LBL B	25.13.12	Almacena h en R0		RCL 2	24. 2		
	STO 0	23. 0				RCL 1	24. 1	
	R↓	15.22				GSB 2	13. 2	$g(x_i + \frac{h}{2}, y_i + \frac{k_1}{2}, z_i + \frac{\ell_1}{2})$
	RTN	25.12				RCL 0	24. 0	
5 *	LBL A	25.13.11	comienzo	60	x	61	12	
	STO 6	23. 6	almacena x0 en R4 y0 en R5 z0 en R6		STO+ 8	23.51. 8		
	R↓	15.22				STO+ 8	23.51. 8	
	STO 5	23. 5				CF 0	25.61. 0	comprueba si y
	R↓	15.22				FP 1	25.71. 1	ha calculado k
10	STO 4	23. 4		65	SF 0	25.51. 0	y l3; si ya lo	
* 11	LBL 3	25.13. 3			CF 1	25.61. 1	hecho sigue, si	
	RCL 6	24. 6	z_i		FP 0	25.71. 0	no, vuelve par	
	STO 3	23. 3			GTO 4	22. 4	calcularlos	
	RCL 5	24. 5			RCL 6	24. 6		
15	STO 2	23. 2	y_i	70	+	51	$z_i + l_3$	
	RCL 4	24. 4			STO 3	23. 3		
	STO 1	23. 1	x_i		RCL 9	24. 9		
	GSB 1	13. 1	$f(x_i, y_i, z_i)$		RCL 5	24. 5		
	RCL 0	24. 0			+	51	$y_i + k_3$	
20	x	61	k_1	75	STO 2	23. 2		
	STO 7	23. 7			RCL 0	24. 0		
	STO 9	23. 9			RCL 4	24. 4		
	RCL 3	24. 3			+	51	$x_i + h$	
	RCL 2	24. 2			STO 1	23. 1		
25	RCL 1	24. 1	$g(x_i, y_i, z_i)$	80	GSB 1	13. 1	$f(x_i + h, y_i + k_3, z_i + l_3)$	
	GSB 2	13. 2			RCL 0	24. 0		
	RCL 0	24. 0			x	61		
	x	61			STO+ 7	23.51. 7		
	STO 8	23. 8			RCL 3	24. 3		
30	SF 1	25.51. 1			RCL 2	24. 2		
* 31	LBL 4	25.13. 4			RCL 1	24. 1		
	2	2	$l_1/2$ ó $l_2/2$	7	GSB 2	13. 2	$g(x_i + h, y_i + k_3, z_i + l_3)$	
	/	71			RCL 0	24. 0		
	RCL 6	24. 6			STO+ 4	23.51. 4	$x_{i+1} = x_i + h$	
35	+	51		10	x	61		
	STO 3	23. 3			STO+ 8	23.51. 8		
	RCL 9	24. 9			6	6		
	2	2			STO/ 7	23.71. 7		
	/	71	$k_1/2$ ó $k_2/2$	6	STO/ 8	23.71. 8		
40	RCL 5	24. 5		25	RCL 7	24. 7	$y_{i+1} = y_i + \Sigma/6$	
	+	51			STO+ 5	23.51. 5		
	STO 2	23. 2			RCL 8	24. 8		
	RCL 0	24. 0			STO+ 6	23.51. 6	$z_{i+1} = z_i + \Sigma/6$	
	2	2	$h/2$		RCL 4	24. 4		
45	/	71		5	100	PAUSE	25.74	
	RCL 4	24. 4			RCL 5	24. 5	x_{i+E}	
	+	51			PAUSE	25.74		
	STO 1	23. 1			PAUSE	25.74	y_{i+1}	
	GSB 1	13. 1	$f(x_i + \frac{h}{2}, y_i + \frac{k_1}{2}, z_i + \frac{\ell_1}{2})$		RCL 6	24. 6		
50	RCL 0	24. 0	-se utilizan los flags	0, 1				
	x	61	- id. etiquetas	A, B, 1, 2, 3, 4				
	STO+ 7	23.51. 7	- id. registros	0, 1, 2, 3, 4, 5, 6, 7, 8, 9				
	STO+ 7	23.51. 7	- id. en total	107 pasos de programa + f, g				
	STO 9	23. 9	-se recomiendan modas	FIX 4 y RAD				
55	RCL 3	24. 3						

REGISTERS

0	1	2	3	4	5	6	7	8	9
h	x	y	z	x1	y1	z1	\sum_k	\sum_l	k1, k2, l
0	1	2	3	4	5	6	7	8	9

OPERACIONES CON NUMEROS COMPLEJOS

1.- Descripción .- Este programa permite realizar operaciones aritméticas empleando números complejos, así como varias de las funciones matemáticas más usuales, con argumentos complejos. Las operaciones se realizan de una forma muy similar a las habituales con números reales, utilizando un sistema que puede considerarse un RPN de dos registros: cada resultado es almacenado para poder ser utilizado en cálculos posteriores, permitiendo así la realización de operaciones en cadena, entre el complejo z_1 almacenado en el "registro superior" y el complejo z_2 almacenado en "pantalla" (en realidad, en los registros X e Y del stack² operativo). Las funciones de una sola variable actúan sobre el complejo en "pantalla" y como todas las demás, almacenan el resultado tanto en "pantalla" como en el "registro superior". El programa incluye una memoria "compleja", capaz de almacenar el complejo en "pantalla" en ella, y recuperarlo posteriormente.

A continuación, se dan detalles de las diferentes funciones disponibles, y de los algoritmos empleados:

SUMA: $z_1 + z_2$.- $z_1 = a_1 + b_1 i$, $z_2 = a_2 + b_2 i$

$$z_1 + z_2 = (a_1 + a_2) + (b_1 + b_2) i$$

- a partir de ahora llamaremos "Y" al "registro superior" y "X" al registro de "pantalla"

- con este convenio, GSB 4 realiza la suma del complejo en "Y" con el complejo en "X", y deja el resultado tanto en "X" como en "Y"

RESTA: $z_1 - z_2$.- $z_1 - z_2 = (a_1 - a_2) + (b_1 - b_2) i$

GSB 7 realiza lo siguiente: al complejo en "Y" le resta el complejo en "X" y coloca el resultado tanto en "X" como en "Y"

MULTIPLICACION: $z_1 \times z_2$.- $z_1 \times z_2 = e^{\ln z_1 + \ln z_2} = e^{(\ln r_1 + \ln r_2) + (\theta_1 + \theta_2) i} = A + B i$

GSB 1 multiplica el complejo en "Y" por el complejo en "X" y deja el resultado en "X" y en "Y"

DIVISION: z_1 / z_2 .- $z_1 / z_2 = e^{\ln z_1 - \ln z_2} = A + B i$

GSB 0 divide el complejo en "Y" por el complejo en "X" y deja el resultado en "X" y en "Y"

ELEVACION: $z_1^{z_2}$.- $z_1^{z_2} = e^{z_2 \ln z_1} = A + B i$

GSB 3 eleva el complejo en "Y" a la potencia indicada por el complejo en "X" y deja el resultado en "X" y en "Y"

LOG. NEPERIANO: $\ln z$.- $\ln z = \ln r + \theta i = A + B i$

GSB 2 halla el logaritmo del complejo en "X". El resultado queda en "X" y en "Y"

EXPONENCIAL: e^z .- $e^z = e^a (\cos b + i \sin b)$

GSB 5 eleva e (2.718...) a la potencia indicada por el complejo en "X" y deja el resultado en "X" e "Y"

SENO : $\sin(z)$.- $\sin(z) = (e^{iz} - e^{-iz})/2i = A + B i$

[GSB 9] halla el seno trigonométrico del complejo en el registro "X" y deja el resultado en "X" e "Y". El argumento se supone en radianes.

STO z .-

[GSB 8] almacena el complejo en "X" en el registro especial "M" (memoria) y deja "X" intacto. ("Y", por supuesto, no se ve afectado en absoluto)

RCL z .-

[B] recupera el complejo almacenado en "M" (memoria), dejándolo en "X".

ENTER z .-

[A] almacena el complejo en "X" en el registro "Y", y deja "X" intacto.

Notas .-

- "X" está formado por los registros X e Y del stack operativo: la parte real está en Y y la imaginaria en X
- "Y" está formado por R0 y R1. La parte real está en R0 y la imaginaria en R1
- "M" está formado por R2 y R3. La parte real está en R2 y la imaginaria en R3
- las funciones z^2 , e^z , $\ln z$, $\sin(z)$ utilizan moda trigonométrica RAD.
 - todas las funciones muestran la parte real durante una PAUSA y se detienen con la p. imaginaria en pantalla. La parte real queda en Y (del stack)

-En realidad, el manejo del programa es muy simple de aprender: se tarda más en explicarlo de forma escrita que en entenderlo y dominarlo. Veanse ejemplos de utilización en la siguiente página.

2.- Utilización: -las funciones han sido asignadas a las diversas etiquetas con arreglo a sencillas reglas mnemotécnicas:

-las funciones aritmeticas (+, -, x, /) se emplean pulsando **[GSB]** y el número más cercano a su respectiva función real (+, -, x, /). Ejemplo: "multiplicar" es **[GSB]** porque el "1" es el número más cercano a "x".

- la función "elevación" está sobre su homónima "y^x", solo que prefijada con **[GSB]** en vez de con "h". (es decir, es **[GSB 3]**)
- la función "logaritmo" está sobre "LOG" pero prefijada con "GSB" en vez de con "f" (es decir, es "GSB 2" en vez de "f 2". Su inversa, la exponencial, está inmediatamente encima de ella. (es decir, es **[GSB 5]**)
- la función "seno", está sobre la "TAN" real: esto es, es **[GSB 9]**
- la función "STO z" está sobre la tecla numérica más cercana a su homónima "STO", esto es, es **[GSB 8]**.
- las dos funciones principales, "ENTER z" y "RCL z" son las teclas básicas **[A]** y **[B]**, para mayor facilidad de uso.

-para utilizar cualquier función, recuerdese que el resultado de la misma siempre se presenta como :

→ (parte real) → parte imaginaria

es preciso esperar a que el programa se detenga. Tratar de ejecutar cualquier otra función antes de que la parte imaginaria del anterior resultado se presente en pantalla, puede conducir a resultados erróneos. Los tiempos de ejecución son muy breves.

HP 34 C

STEP/ LINE	KEY ENTRY	KEY CODE	COMMENTS	STEP/ LINE	KEY ENTRY	KEY CODE	COMMENTS	
* 7	LBL 7	25.13. 7	resta:		R↓	15.22	$z_1 \times z_2 =$ $= e^{\ln z_1 + \ln z_2}$	
	CHS	32	$z_1 = a_1 + b_1 i$		x	61		
	x⇒y	21			R↓	15.22		
	CHS	32	$z_2 = a_2 + b_2 i$		+	51		
5	x⇒y	21		60	R↑	14.22		
* 4	LBL 4	25.13. 4	$z_1 - z_2 =$		P→R	14. 4		
	STO +1	23.51. 1	$= (a_1 - a_2) + i(b_1 - b_2)$		GTO 6	22. 6		
	x⇒y	21		*	LBL B	25.13.12		recuperar memo
	STO +0	23.51. 0	suma:		RCL 2	24. 2		
10	RCL 0	24. 0	$z_1 + z_2 =$	65	RCL 3	24. 3		
	RCL 1	24. 1	$= (a_1 + a_2) + i(b_1 + b_2)$	*	LBL 8	25.13. 8	almacenar z en	
	GTO A	22.11	elevación:		STO 3	23. 3	memoria:	
* 3	LBL 3	25.13. 3	$z_1^{z_2} = e^{z_2 \ln z_1}$		x⇒y	21	a queda en R2	
	SF 0	25.51. 0			STO 2	23. 2	b queda en R3	
15	RCL 0	24. 0	exponenciación:	70	PAUSE	25.74		
	RCL 1	24. 1	$e^z = e^a \cdot (\cos b + i \sin b)$		x⇒y	21		
	GSB 2	13. 2	logaritmos:		RTN	25.12		
	STO 1	23. 1	$\ln z = \ln r + i\theta$		* LBL 9	25.13. 9	seno de z :	
	R↓	15.22	donde r=módulo		RAD	15.12		
20	STO 0	23. 0	$\theta = \text{argum.}$		a ^x	15. 1	sen(z) =	
	R↓	15.22			ENTER	31	$= e^{iz} - e^{-iz}$	
	GSB 1	13. 1			1/X	25. 2		
* 5	LBL 5	25.13. 5	division:		-	41	2i	
	RAD	15.12	$z_1/z_2 = z_1 x_1 / z_2$		/ 2	2		
25	x⇒y	21	$1/z_2 = e^{-\ln z_2}$		/	71	en todos los c	
	a ^x	15. 1			STO 0	23. 0	cos el resulta	
	P→R	14. 4			x⇒y	21	do de la opera	
	x⇒y	21			STO 1	23. 1	ción queda al	
	GTO A	22.11			COS	14. 8	macenado para	
30	* LBL 2	25.13. 2	multiplicación:		x	61	su utilización	
	RAD	15.12			RCL 0	24. 0	en operaciones	
	x⇒y	21			1	1	posteriores	
	R→P	15. 4			R→P	15. 4		
	LN	14. 1			RCL 1	24. 1		
35	* LBL 6	25.13. 6			SIN	14. 7		
	x⇒y	21			x	61		
	F ? 0	25.71. 0			R↑	14.22		
	RTN	25.12			* LBL A	25.13.11	ENTER z :	
	GTO A	22.11			CF 0	25.61. 0	prepara las	
40	* LBL 0	25.13. 0			STO 1	23. 1	condiciones in	
	x⇒y	21			x⇒y	21	ciales, y alma	
	R→P	15. 4			STO 0	23. 0	ena	
	1/X	25. 2			PAUSE	25.74		
	x⇒y	21			x⇒y	21	a en R0	
45	CHS	32			RTN	25.12	b en R1	
	x⇒y	21						
	GTO 6	22. 6						
* 1	LBL 1	25.13. 1						
	x⇒y	21						
50	R→P	15. 4						
* 6	LBL 6	25.13. 6	- se utiliza el flag 0					
	RCL 1	24. 1	- id. registros 0,1,2,3					
	RCL 0	24. 0	- id. etiquetas A,B,0,1,2,3,4,5,6,7,8,9					
	R→P	15. 4	- id. en total 100 pasos de programa					
55	x⇒y	21	- se recomienda moda FIX 4					
			- id. moda RAD					

REGISTERS

0	1	2	3	4	5	6	7	8	9
p.real	p.imag.	p.realm	p.imagm						
.0	.1	.2	.3	.4	.5	.6	.7	.8	.9

OPERACIONES VECTORIALES

1.- Descripción .- Con ayuda de este programa es posible realizar las operaciones vectoriales más corrientes, como son: suma y diferencia de vectores, productos escalar y vectorial, ángulo entre dos vectores, y módulo de un vector. Las operaciones están encadenadas, permitiendo un alto grado de complejidad.

Al igual que el programa "OPERACIONES CON NUMEROS COMPLEJOS", éste permite simular un stack operativo vectorial, con 2 registros "X" e "Y", aparte de una memoria vectorial "M", capaz de almacenar y recuperar en un momento dado un vector.

Los vectores son de la forma $V = x \bar{I} + y \bar{J} + z \bar{K}$ es decir, tridimensionales. Vectores en dos dimensiones pueden ser tratados también, basta introducir $z = 0$. Las operaciones de dos variables operan sobre ambos "X" e "Y" y almacenan el resultado en "Y" para posteriores operaciones, amén de presentarlo en "X" para su visualización. Si el resultado es un escalar (un número, no un vector), no es almacenado en "Y". Veanse detalles a continuación:

"X"	está formado por	X, Y, Z	del stack operativo normal
"Y"	id. id.	por	R0, R1, R2
"M"	id. id.	por	R5, R6, R7

<u>SUMA</u> : $\bar{V}_1 + \bar{V}_2$	- realiza la suma del vector en "Y" con el vector en "X", y deja el resultado en "X" y en "Y"
<u>RESTA</u> : $\bar{V}_1 - \bar{V}_2$	- al vector en "Y" le resta el vector en "X", y el resultado queda en "X" y en "Y"
<u>P. VECTORIAL</u> : $\bar{V}_1 \times \bar{V}_2$	- halla el producto vectorial del vector en "Y" por el vector en "X" (en este orden), y deja el resultado en "X" y en "Y"
<u>P. ESCALAR</u> : $\bar{V}_1 \cdot \bar{V}_2$	- Realiza el producto escalar del vector en "Y" por el vector en "X", y el resultado queda en X (del stack normal)
<u>ANGULO</u> : $\varphi(\bar{V}_1, \bar{V}_2)$	- Halla el ángulo entre el vector en "Y" y el vector en "X" y deja el resultado en X (del stack normal)
<u>MODULO</u> : $/V/$	- halla el módulo del vector en "X" y deja el resultado en X (del stack normal)
<u>ENTER V</u> :	- Almacena el vector en "X" en el registro "Y" y deja "X" intacto
<u>STO V</u> :	- Almacena el vector en "X" en "M" y deja "X" intacto
<u>RCL V</u> :	- Recupera el vector almacenado en "M", y lo deja en "X", dejando "M" intacto

Notas .- -Todos los vectores se introducen como

x ENTER y ENTER z (y la tecla apropiada)

- todos los resultados vectoriales se obtienen como: (x) → (y) → z
(z queda en X, y en Y, x en Z)

- las funciones han sido asignadas a etiquetas de acuerdo con reglas mnemotécnicas: ver el programa "OPERACIONES CON COMPLEJOS".

2.- Utilización .-

- (1) Introducir el programa
- (2) para sumar vectores: $\vec{V}_1 + \vec{V}_2$
 - introducir \vec{V}_1 : x1 y1 z1 → (x1) → (y1) → z1
 - introducir \vec{V}_2 : x2 y2 z2 → (X) → (Y) → Z
- (3) para restar vectores: $\vec{V}_1 - \vec{V}_2$
 - introducir \vec{V}_1 : x1 y1 z1 → (x1) → (y1) → z1
 - introducir \vec{V}_2 : x2 y2 z2 → (X) → (Y) → Z
- (4) para producto vectorial: $\vec{V}_1 \times \vec{V}_2$
 - introducir \vec{V}_1 : x1 y1 z1 → (x1) → (y1) → z1
 - introducir \vec{V}_2 : x2 y2 z2 → (X) → (Y) → Z
- (5) para producto escalar : $\vec{V}_1 \cdot \vec{V}_2$
 - introducir \vec{V}_1 : x1 y1 z1 → (x1) → (y1) → z1
 - introducir \vec{V}_2 : x2 y2 z2 → n
- (6) para hallar el ángulo entre \vec{V}_1 y \vec{V}_2 : $\varphi(\vec{V}_1, \vec{V}_2)$
 - introducir \vec{V}_1 : x1 y1 z1 → (x1) → (y1) → z1
 - introducir \vec{V}_2 ; x2 y2 z2 → φ
- (7) para hallar el módulo de un vector: $/V/$
 - introducir el vector: x y z → $/V/$
- (8) para almacenar un vector en "M" : STO V
 - introducir el vector: x y z → (x) → (y) → z
- (9) para recuperar un vector almacenado en "M" : RCL V
 - pulsar: → (x) → (y) → z
- (10) para duplicar en "Y" el vector en "X" : ENTER V
 - introducir el vector: x y z → (x) → (y) → z

Estas son instrucciones para realizar operaciones separadas. Si las operaciones van en cadena, no es preciso reintroducir constantemente datos, ya que los resultados (si son vectores) quedan automáticamente almacenados en "Y", evitando su reintroducción. Igualmente, las operaciones de una sola variable (módulo, STO, RCL), operan sobre el vector en "X". Si éste ya está en "X" (porque es un resultado, o ha sido llevado allí mediante un RCL), no es necesario reintroducirlo, por supuesto. Los ejemplos aclararán esto.

LBL A = ENTER V ; LBL B = RCL V ; LBL 8 = STO V ; LBL 5 = /V/
 LBL 4 = V1 V2 ; LBL 7 = V1 - V2 ; LBL 1 = V1xV2 ; LBL 0 = V1 . V2
 LBL 9 = áng(V1 , V2)

3.- Ejemplos .-

- (1) Dados los vectores $\vec{A} = 3\vec{i} + 2\vec{j} - 4\vec{k}$, $\vec{B} = -2\vec{i} + \vec{j} + 8\vec{k}$, hallar:
 a) su suma ; b) su diferencia ; c) su producto vectorial ; d) su producto escalar ; e) módulo de cada uno ; f) ángulo que forman entre sí .

FIX 0 3 ENTER 2 ENTER -4 /A → (3) → (2) → -4
 -2 ENTER 1 ENTER 8 GSB4 → (1) → (3) → 4

es decir, $\vec{A} + \vec{B} = \vec{i} + 3\vec{j} + 4\vec{k}$

3 ENTER 2 ENTER -4 /A → (3) → (2) → -4
 -2 ENTER 1 ENTER 8 GSB7 → (5) → (1) → -12

tenemos, $\vec{A} \cdot \vec{B} = 5\vec{i} + \vec{j} - 12\vec{k}$

3 ENTER 2 ENTER -4 /A → (3) → (2) → -4
 -2 ENTER 1 ENTER 8 GSB1 → (20) → (-16) → 7

resulta, $\vec{A} \times \vec{B} = 20\vec{i} - 16\vec{j} + 7\vec{k}$

3 ENTER 2 ENTER -4 /A → (3) → (2) → -4
 -2 ENTER 1 ENTER 8 GSB0 → -36

asi que $\vec{A} \cdot \vec{B} = -36$

FIX 4 3 ENTER 2 ENTER -4 GSB5 → 5.3852 (módulo de \vec{A})
 -2 ENTER 1 ENTER 8 GSB5 → 8.3066 (id. de \vec{B})

3 ENTER 2 ENTER -4 /A → (3) → (2) → -4
 -2 ENTER 1 ENTER 8 GSB9 → 143.5893

el ángulo entre \vec{A} y \vec{B} es de 143.5893 grados

- (2) Hallar el valor de :
 $K = (((2\vec{i} + 3\vec{j} - 5\vec{k}) + (-3\vec{i} + \vec{j} + 4\vec{k})) \times ((3\vec{i} + \vec{j} - 2\vec{k}) \times (2\vec{i} + 3\vec{j}) - (3\vec{i} + 2\vec{j} + \vec{k}))) \cdot (\vec{i} + 3\vec{j})$

FIX 0 -introducir datos: 3 ENTER 1 ENTER -2 /A → (3) → (1) → -2
 2 ENTER 3 ENTER 0 GSB1 → (6) → (-4) → 7
 3 ENTER 2 ENTER 1 GSB7 → (3) → (-6) → 6
 GSB6 → (3) → (-6) → 6
 -almacenar resultado parcial:
 -introducir datos: 2 ENTER 3 ENTER -5 /A → (2) → (3) → -5
 -3 ENTER 1 ENTER 4 GSB4 → (-1) → (4) → -1
 -recuperar resultado parcial: /B → (3) → (-6) → 6
 -producto vectorial: GSB1 → (18) → (3) → -6
 -introducir datos: 1 ENTER 3 ENTER 6 GSB0 → -9

es decir, $K = -9$

- (3) Demostrar que el producto vectorial de $\vec{A} \times \vec{B}$ es ortogonal tanto a \vec{A} como a \vec{B} , en el caso $A = 1\vec{i} + 2\vec{j} + 3\vec{k}$, $B = 4\vec{i} + 5\vec{j} + 6\vec{k}$

FIX 0 -introducir \vec{A} : 1 ENTER 2 ENTER 3 /A → (1) → (2) → 3
 -introducir \vec{B} : 4 ENTER 5 ENTER 6 GSB8 → (4) → (5) → 6
 -p.vectorial : GSB1 → (-3) → (6) → -3
 -recuperar \vec{B} : /B → (4) → (5) → 6
 -p.escalar : GSB0 → 0
 -reintroducir \vec{A} : 1 ENTER 2 ENTER 3 GSB0 → 0

como los dos p. escalares son cero, el p.vectorial es ortogonal a ambos vectores.

HP 34 C

STEP/ LINE	KEY ENTRY	KEY CODE	COMMENTS	STEP/ LINE	KEY ENTRY	KEY CODE	COMMENTS	
* 1	LBL 1	25.13.1	realiza el producto vectorial		GTO A	22.11		
	STO 1	23.14.23			* 1	LBL B	25.13.12	recupera el vector V almacenado en la "memoria vectorial" M
	RCL 1	24.1				RCL 5	24.5	
	x	61			RCL 6	24.6		
5	x \Rightarrow y	21	$V_1 \times V_2$	60	RCL 7	24.7		
	STO 3	23.3	donde :		* 1	LBL 8	25.13.8	
	RCL 2	24.2			STO 7	23.7		
	x	61	$V_1 = x_1\bar{i} + y_1\bar{j} + z_1\bar{k}$		R \downarrow	15.22	almacena el vector en "X" en memoria vectorial M	
	-	41	$V_2 = x_2\bar{i} + y_2\bar{j} + z_2\bar{k}$		STO 6	23.6		
10	x \Rightarrow y	21		65	R \downarrow	15.22		
	STO 4	23.4	las componentes del mismo son:		STO 5	23.5	calcula el ángulo entre V_1 y V_2	
	RCL 2	24.2	$X = y_1z_2 - y_2z_1$		GTO 6	22.6		
	x	61	$Y = x_2z_1 - x_1z_2$		* 1	LBL 9		25.13.9
15	RCL 0	24.0	$Z = x_1y_2 - x_2y_1$		STO 1	23.14.23	Utiliza la fórmula: $\cos \varphi = \frac{V_1 \cdot V_2}{ V_1 V_2 }$	
	RCL 1	24.1	el nuevo vector (X, Y, Z)	70	R \downarrow	15.22		
	STO 0	23.41.0	reemplaza al V_1		STO 3	23.3		
25	R \downarrow	15.22			R \downarrow	15.22	el resultado queda en pantalla.	
	RCL 0	24.0			STO 4	23.4		
	* 1	LBL A	25.13.11		R \uparrow	14.22		
	STO 2	23.2		75	R \uparrow	14.22	calcula el módulo del vector en X.	
	R \downarrow	15.22			GSB 5	13.5		
30	STO 1	23.1	LBL A.- almacena el vector V_1 , para su uso en sucesivos cálculos. Es una especie de ENTER.		RCL 0	24.0		
	R \downarrow	15.22			RCL 1	24.1	calcula el módulo del vector en X.	
	STO 0	23.0			RCL 2	24.2		
	* 1	LBL 6	25.13.6		GSB 5	13.5		
35	PAUSE	25.74			x	61	el resultado queda en pantalla.	
	R \uparrow	14.22			RCL 4	24.4		
	PAUSE	25.74			RCL 3	24.3		
	R \uparrow	14.22			RCL 1	24.14.23	calcula el módulo del vector en X.	
	RTN	25.12			R \uparrow	14.22		
	* 1	LBL 7	25.13.7		STO 1	23.14.23		
40	CHS	32	realiza $V_1 - V_2$		R \downarrow	15.22	el resultado queda en pantalla.	
	R \downarrow	15.22			GSB 0	13.0		
	CHS	32	el resultado sustituye al antiguo V_1		RCL 1	24.14.23		
	R \uparrow	15.22			/	71	calcula el módulo del vector en X.	
	CHS	32			CCS-1	15.8		
	R \uparrow	14.22			RTN	25.12		
45	R \uparrow	14.22			* 1	LBL 5	25.13.5	calcula el módulo del vector en X.
	R \uparrow	14.22			x ²	15.3		
	* 1	LBL 4	25.13.4		x \Rightarrow y	21		
50	STO+2	23.51.2	realiza $V_1 + V_2$		x ²	15.3	el resultado queda en pantalla.	
	R \downarrow	15.22			+	51		
	STO+1	23.51.1			x \Rightarrow y	21		
	R \uparrow	15.22			x ²	15.3	calcula el producto	
	STO+0	23.51.0			+	51		
	RCL 0	24.0			- $\sqrt{\quad}$	14.3		
	RCL 1	24.1			RTN	25.12	calcula el producto	
	RCL 2	24.2			* 1	LBL 0		25.13.0
55	RCL 2	24.2			RCL 2	24.2		

- no se utiliza ningun flag
- se utilizan las etiquetas A,B,0,1,4,5,6,7,8,9
- id. registros 1,0,1,2,3,4,5,6,7
- id. en total 114 pasos de programa
- se recomiendan modas FIX 4 y DEG

REGISTERS

0	1	2	3	4	5	6	7	8	9
x 1	y 1	z 1	y 2	x 2	X	Y	Z		
0	1	2	3	4	5	6	7	8	9

DETERMINANTE , ECUACION CARACTERISTICA
AUTOVALORES , DE UNA MATRIZ 3 x 3

1.- Descripción .- Dada una matriz 3x3 , de la forma genérica

$$A = \begin{bmatrix} a_{11} & a_{12} & a_{13} \\ a_{21} & a_{22} & a_{23} \\ a_{31} & a_{32} & a_{33} \end{bmatrix}$$

el presente programa permite hallar su determinante, su ecuación característica, y sus 3 autovalores (que pueden ser los 3 reales ó 1 real y 2 imaginarios conjugados).

Se utilizan las siguientes fórmulas:

determinante de A = $\det(A) = a_{11}(a_{22}a_{33}-a_{23}a_{32})-a_{12}(a_{21}a_{33}-a_{23}a_{31})+a_{13}(a_{21}a_{32}-a_{22}a_{31})$

ecuación característica de A : es la ecuación $|A - \lambda I| = 0$, es decir

$$\begin{vmatrix} a_{11}-\lambda & a_{12} & a_{13} \\ a_{21} & a_{22}-\lambda & a_{23} \\ a_{31} & a_{32} & a_{33}-\lambda \end{vmatrix} = 0$$

; el programa halla los coeficientes A_3, A_2, A_1, A_0 de la expansión de este determinante, que es una ecuación cúbica de la forma:

$$A_3x^3 + A_2x^2 + A_1x + A_0 = 0 \quad (x = \lambda)$$

autovalores: son las raíces de la ecuación característica, $\lambda_1, \lambda_2, \lambda_3$

el programa emplea la función **SOLVE** para hallar el autovalor real (siempre hay uno, por lo menos) , buscando su valor en el intervalo $(10^6, -10^6)$ lo cual garantiza practicamente el éxito de la búsqueda. Una vez hallado este autovalor , λ_1 , la ecuación se reduce a otra de segundo grado, que se resuelve con la fórmula:

$$ax^2 + bx + c = 0 ; x = \frac{-b \pm \sqrt{b^2 - 4ac}}{2a}$$

lo cual da los restantes autovalores, reales o imaginarios.

2.- Utilización .- Introducir el programa

(1) introducir los a_{ij} : a_{11} **ENTER** a_{12} **ENTER** a_{13} **A** → ignórese
 a_{21} **ENTER** a_{22} **ENTER** a_{23} **R/S** → ignórese
 a_{31} **ENTER** a_{32} **ENTER** a_{33} **R/S** → determinante
R/S → A_3 **R/S** → A_2 **R/S** → A_1 **R/S** → A_0
R/S → λ_1 **R/S** → λ_2 **R/S** → λ_3
ó **R/S** → (1) → parte real **R/S** → parte imaginaria
(2) para otro caso , ir a (1)

3.- Notas .- -los autovalores imaginarios son $\lambda_{2,3} = p.\text{real} \pm i p.\text{imag.}$
-si solo se desean el determinante, o los A_i , ignórese el resto del proceso, una vez obtenidos .

4.- Ejemplos .-

(1) Dada la matriz $A = \begin{pmatrix} 3 & -2 & 1 \\ 4 & -6 & 3 \\ 1 & 2 & 7 \end{pmatrix}$

hallar: a) su determinante ; b) su ecuación característica
c) sus autovalores

FIX 9

--introducimos la matriz: 3 ENTER -2 ENTER 1 A → 3.00000000
4 ENTER -6 ENTER 3 R/S → -8.00000000
1 ENTER 2 ENTER 7 R/S → -80.00000000 (d)

asi que tenemos : det(A) = -80

--ahora, la ec. característica: R/S → 1.00000000 (A₃)
 R/S → -4.00000000 (A₂)
 R/S → -38.00000000 (A₁)
 R/S → 80.00000000 (A₀)

por consiguiente, la ecuación característica es

$$\lambda^3 - 4\lambda^2 - 38\lambda + 80 = 0$$

--finalmente, los autovalores : R/S → 7.611566639 (λ₁)
 R/S → -5.516736465 (λ₂)
 R/S → 1.905169828 (λ₃)

y hemos obtenido los autovalores:

$$\begin{array}{l} \lambda = 7.611566639 \\ \lambda_1 = -5.516736465 \\ \lambda_2 = 1.905169828 \\ \lambda_3 \end{array}$$

(2) Como ejemplo de lo plumazo que pueden llegar a ser estos problemas (que por otra parte, los profesores de Algebra de 1^a pa recen sentirse muy inclinados a ponerlos por doquier), resolver el siguiente: (a mano, claro)

Dada la matriz $A = \begin{pmatrix} 3.4328 & -2.1862 & 9.1327 \\ -2.0063 & 4.3665 & 6.1206 \\ 1.9843 & 2.1427 & -3.1416 \end{pmatrix}$ FIX 4

Hallar su determinante, su ec. característica, y sus autovalores:

-introducir a_{ij} : 3.4328 ENTER -2.1862 ENTER 9.1327 A
-2.0063 ENTER 4.3665 ENTER 6.1206 R/S
1.9843 ENTER 2.1427 ENTER -3.1416 R/S →

→ -223.2727 es el valor del determinante

R/S → 1.0000 (A₃) R/S → -4.6577 (A₂) R/S → -45.1358 (A₁)

R/S → 223.2727 (A₀) , asi que la ec. característica es:

$$\lambda^3 - 4.6577\lambda^2 - 45.1358\lambda + 223.2727 = 0$$

los autovalores, R/S → -6.8025 (λ₁)
 R/S → 5.6212 (λ₂)
 R/S → 5.8390 (λ₃)

han resultado ser $\lambda_1 = -6.8025$
 $\lambda_2 = 5.6212$
 $\lambda_3 = 5.8390$

STEP/ LINE	KEY ENTRY	KEY CODE	COMMENTS	STEP/ LINE	KEY ENTRY	KEY CODE	COMMENTS
105	R↓	15.22	muestra los va- lores de las partes real y compleja de los dos autova- lores restantes	160			
	ABS	25.34					
	\sqrt{x}	14.3					
	2	2					
	/	71					
110	RCL 2	24.2			6 165		
	2	2					
	/	71					
	CHS	32					
	R/S	74					
115	$x \rightleftharpoons y$	21	subrutina auxi- liar empleada por la función SOLVE para ha- llar el primer autovalor	170			
	RTN	25.12			5		
	* LBL 0	25.13.0					
	RCL 1	24.1					
	-	41					
120	x	61			175		
	RCL 7	24.7					
	-	41					
	x	61			4		
	RCL 4	24.4					
125	-	41		180			
	RTN	25.12					
130				185			
				3			
135				190			
				2			
140				195			
145				200			
150				205			
				0			
155				210			

REGISTERS

0	usado	1	usado	2	usado	3	usado	4	usado	5	usado	6	usado	7	usado	8	usado	9	usado
0		1		2		3		4		5		6		7		8		9	

INTERPOLACION

1.- Descripción .- Dada una serie de puntos (x_i, y_i) cuyas abscisas estén igualmente espaciadas, es decir, sean de la forma $x_i = x_0 + k \cdot h$, este programa calcula un polinomio que pasa por todos los puntos (x_i, y_i) , para, a partir de él, poder interpolar y hallar nuevos valores de y para valores de x distintos de los datos.

Utiliza el método de las diferencias finitas y la fórmula de Newton.

-primero, realiza un cambio de origen y escala: $x' = (x - x_0)/h$
de forma que $x'_k = k$

-después, calcula una tabla de diferencias finitas:

0	1	2	3	4	...
y_0	y_1	y_2	y_3	y_4	...
Δy_0	Δy_1	Δy_2	Δy_3	...	
$\Delta^2 y_0$	$\Delta^2 y_1$	$\Delta^2 y_2$...		
$\Delta^3 y_0$	$\Delta^3 y_1$...		en general $\Delta^m y_k = \Delta^m y_{k+1} - \Delta^{m-1} y_k$	

-Una vez calculadas las diferencias, es posible interpolar, según la fórmula de Newton

$$\hat{y} = y_0 + x' \Delta y_0 + \frac{x'(x'-1)}{2!} \Delta^2 y_0 + \frac{x'(x'-1)(x'-2)}{3!} \Delta^3 y_0 + \dots$$

donde x' se obtiene a partir de x con el cambio ya mencionado.

-el grado del polinomio es $N-1$ si el n° de datos es N . En el caso de 2 datos se obtiene una recta: interpolación lineal. N debe ser: $N \leq 16$

2.- Utilización .- Introducir el programa

- (1) Introducir: x_0 (abscisa del 1^{er} punto-dato)
 h (espaciado entre las abscisas de los puntos)
 N (n° de puntos)

x_0 h N $\rightarrow x_0$

- (2) Introducir los valores y_k ($0 \leq k \leq N$): y_k $\rightarrow x_{k+1}$

... ..

y_N $\rightarrow 0.00$

- (3) Evaluar \hat{y} para un x dado: x $\rightarrow \hat{y}$

- (4) repetir el paso (3) cuantas veces se desee

- (5) para otro caso, ir a (1)

3.- Notas .- -un error cometido al entrar y_k puede ser corregido en todos los casos excepto si $k = N$ (último dato). Simplemente almacenese el valor correcto y_k en el registro R_k durante una cualquiera de las paradas de introducción de datos.

-la subrutina LBL B puede ser utilizada conjuntamente con las funciones e para hallar los ceros de la función interpolada, o su integral.

-el número de datos no debe exceder 16

4.- Ejemplos .-

(1) Se tiene la siguiente serie de puntos : (N = 9 datos)

x	1.0	1.5	2.0	2.5	3.0	3.5	4.0	4.5	5.0
y	1	2	4	6	7	5	3	0	-3

Se pide estimar el valor de $y(2.2)$ e $y(3.8)$ (Interpolación)
 el valor de $y(0)$ e $y(6)$ (Extrapolación)

-introducimos x_0, h, N : 1 [ENTER] 0.5 [ENTER] 9 [A] \rightarrow 1.0000 (x_0)

-introducimos los y_k : 1 [R/S] 2 [R/S] 4 [R/S] 6 [R/S] 7 [R/S] 5 [R/S] 3 [R/S]
 0 [R/S] -3 [R/S] \rightarrow 0.0000

-calculamos las interpolaciones: 2.2 [B] \rightarrow 4.6883 = $\hat{y}(2.2)$
 3.8 [B] \rightarrow 3.6309 = $\hat{y}(3.8)$

los valores interpolados son razonables

-calculamos las extrapolaciones: 0 [B] \rightarrow 705.0000 = $\hat{y}(0)$
 6 [B] \rightarrow 854.0000 = $\hat{y}(6)$

en cambio, las extrapolaciones son disparatadas
 ¡ es muy peligroso extrapolar polinomios de interpolación !

(2) Hallar el punto de corte con el eje de abscisas de la recta que pasa por (1,4) y (3,3)

-introducir x_0, h, N : 1 [ENTER] 2 [ENTER] 2 [A] \rightarrow 1.0000 (x_0)

-introducir y_0, y_1 : 4 [R/S] 3 [R/S] \rightarrow 0.0000

-hallar el p. de corte : [SOLVE] [B] \rightarrow 9.0000 (x_c) [B] \rightarrow 0.0000 (y_c)
 el punto de corte es $(x_c, y_c) = \underline{\underline{(9,0)}}$

(3) Se pretende planimetrar una curva (esto es, hallar el area entre la curva y el eje de abscisas) de la cual sólo se conocen los siguientes puntos:

x	0.0	0.1	0.2	0.3	0.4	0.5	6 datos con
y	0.0000	0.1998	0.3987	0.5955	0.7894	0.9794	espaciado 0.1

-introducir x_0, h, N : 0 [ENTER] 0.1 [ENTER] 6 [A] \rightarrow 0.0000 (x_0)

-introducir los y_k : 0 [R/S] 0.1998 [R/S] 0.3897 [R/S] \rightarrow 0.3000 (x_2)

hemos cometido un error: y_2 es 0.3987, no 0.3897. Lo corregimos:

0.3987 [STO 2], y seguimos : 0.5955 [R/S] 0.7894 [R/S] 0.9794 [R/S] \rightarrow 0.00

-calculamos el area $A = \int_0^{0.5} f(x) dx$:

0 [ENTER] 0.5 [∫^x] [B] \rightarrow 0.2474 ; el area vale $A = 0.2474$

(en realidad, los datos son de $f(x) = x + \sin x$, y el area vale

$$A = \int_0^{0.5} (x + \sin x) dx = 0.2474 \quad)$$

HP 34 C

STEP/ LINE	KEY ENTRY	KEY CODE	COMMENTS	STEP/ LINE	KEY ENTRY	KEY CODE	COMMENTS
* 1	LBL A	25.13.11	cálculo de los Δ		RCL .6	24..6	tiene en panta
	1	1			RCL I	24.14.23	lla, de la ant
	-	41			INT	25.32	rior iteración
	STO .6	23..6	$n-1$ en R.6 ($=n$)		-	41	
5	EEX	33	h en R.7	60	1	1	$x(x-1)\dots(x-k+i)$
	3	3			+	51	$(k-1)!$
	/	71	prepara el regis-		x	61	
	STO I	23.14.23	tro I especifi-		RCL I	24.14.23	multiplica aho
	R↓	15.22	cando el límite		INT	25.32	por $(x-k-1)$ y d
10	STO .7	23..7	superior para	65	/	71	vide por k par
	R↓	15.22	futuras iteracio-		ENTER	31	obtener
	STO .8	23..8	nes.		ENTER	31	
* 15	LBL 1	25.13. 1	Entrada de los		R↓	15.22	$x(x-1)\dots(x-k+i)$
	RCL I	24.14.23	datos		R↓	15.22	$k!$
	INT	25.32		70	RCL (1)	24.14.24	
	RCL .7	24..7			x	61	guarda este va
	x	61	$x'_k = k$		+	51	lor en el Stac
	RCL .8	24..8	x_0 h. $x'_k = x_k$		ISG	15.24	para la próxim
	+	51			GTO 4	22. 4	iteración, lo
20	R/S	74	almacena y_i	75	RTN	25.12	multiplica por
	STO (1)	23.14.24					Δ^{k_n} , y lo añade
	ISG	15.24	vuelve a LBL 1				a la sumatoria
	GTO 1	22. 1					
* 25	LBL 2	25.13. 2	cálculo de las				
	RCL .6	24..6	diferencias	80			
	x = 0	15.71					
	RTN	25.12					
	1	1	contador de j				
	-	41	hace desde n-1				
30	STO .6	23..6	hasta 0				
	RCL I	24.14.23					
	FRAC	25.33	prepara I para	7			
	+	51	iterar desde				
	STO I	23.14.23	k = 1 hasta				
35	CL X	34	k = n-j	10			
* 40	LBL 3	25.13. 3	calculo de Δ^k_j				
	STO (1)	23.14.24					
	RCL (1)	24.14.24					
	ISG	15.24	k = k + 1	45			
40	GTO 3	22. 3	k < n-j				
	GTO 2	22. 2	nuevo j				
* 45	LBL B	25.13.12	evaluación \hat{y}				
	RCL .8	24..8					
	-	41	$x-x_0$	100			
45	RCL .7	24..7	$x' = (x-x_0)/h$	5			
	/	71					
	STO .6	23..6	prepara I				
	RCL I	24.14.23					
	FRAC	25.33					
50	STO I	23.14.23	-no se utiliza ningun flag				
	ISG	15.24	-se utilizan las etiquetas A, B, 1, 2, 3, 4				
	1	1	- id. registros 1, 0, 1, 2, 3, 4, 5, 6, 7, 8, 9, 0, .1				
	RCL 0	24. 0	.2, .3, .4, .5, .6, .7, .8				
* 55	LBL 4	25.13. 4	- id. en total 75 pasos de programa				
	x $\hat{=}$ y	21	-se recomiendan modas FIX 4 y cualquiera angular				

REGISTERS

⁰ y ₀	¹ y ₁ ; Δ^0	² y ₂ ; Δ^2	³ y ₃ ; Δ^3	⁴ y ₄ ; Δ^4	⁵ y ₅ ; Δ^5	⁶ y ₆ ; Δ^6	⁷ y ₇ ; Δ^7	⁸ y ₈ ; Δ^8	⁹ y ₉ ; Δ^9
⁰ y ₁₀ ; Δ^{10}	¹ y ₁₁ ; Δ^{11}	² y ₁₂ ; Δ^{12}	³ y ₁₃ ; Δ^{13}	⁴ y ₁₄ ; Δ^{14}	⁵ y ₁₅ ; Δ^{15}	N; X'	h	x ₀	X

AJUSTE DE DATOS

1.- Descripción .-

Este programa permite ajustar una curva de 2º ó 3º grado a una serie de datos (x_i, y_i) .

Se tienen una serie de pares de datos (x_i, y_i) : el programa calcula los coeficientes A_0, A_1, A_2, A_3 de un polinomio:

$$P(x) = A_3x^3 + A_2x^2 + A_1x + A_0$$

de forma que $P(x_i) = y_i$, es decir, que la curva representativa del polinomio $P(x)$ pase a través de los puntos dados. Puede elegirse entre grado 2 ó grado 3, dependiendo del nº de pares de datos (x_i, y_i) de que se disponga. Si son 3 pares de datos, el grado debe ser 2, y el polinomio será:

$$P(x) = A_2x^2 + A_1x + A_0$$

es decir, una parábola que pasa por los 3 puntos. Si son 4 pares de datos el polinomio será:

$$P(x) = A_3x^3 + A_2x^2 + A_1x + A_0$$

o sea, una parábola cúbica que incluye a los 4 puntos. Los datos no tienen que estar necesariamente equiespaciados, pueden ser puntos cualesquiera, con la condición de que no haya 2 con idéntica abscisa x.

Los puntos-dato permanecen almacenados en registros adecuados, y no se ven afectados por el programa, permitiendo así recalcular los coeficientes después de cambiar algún dato, sin tener que reintroducirlos todos de nuevo. Los coeficientes pueden ser mostrados en cualquier momento. Después de hallarlos, es posible efectuar interpolaciones, o calcular un valor y para un x dado, basándose en el polinomio. Incluso pueden hallarse los ceros reales del polinomio, o su integral utilizando las funciones incorporadas \int^x y SOLVE . (esto puede resultar muy útil, si es preciso calcular la integral de una función de la cual sólo se conocen valores en determinados puntos. Se escogen 4 pares de datos representativos, se halla el $P(x)$ de 3º grado que los incluye, y se integra este $P(x)$ utilizando $\int^x B$. El resultado será una buena aproximación de la $f(x)$)

2.- Utilización .- introducir el programa

- (1) para 3º grado : -pulsar CF O
 -introducir datos: $\text{A} \rightarrow 3.0000$ (grado 3)

$$x_0 \text{ [R/S] } , y_0 \text{ [R/S] } , x_1 \text{ [R/S] } , y_1 \text{ [R/S] } \dots , y_3 \begin{array}{l} \text{[R/S]} \rightarrow A_3 \\ \text{[R/S]} \rightarrow A_2 \\ \text{[R/S]} \rightarrow A_1 \\ \text{[R/S]} \rightarrow A_0 \end{array}$$

- (2) para calcular $P(x)$, para x dado:

$$x \text{ [B]} \rightarrow P(x)$$

- (3) para revisar de nuevo los coefic. : $\text{GSB 7} \rightarrow A_3 \text{ [E/S]} \rightarrow A_2$, etc.

- (4) para cambiar algún dato, y recalcular coeficientes:

-almacenar el dato en el reg. adecuado, y $\text{GSB 9} \rightarrow A_3 \text{ [R/S]} \rightarrow A_2$, etc.

- (5) para grado 2 : -pulsar SF O
 -introducir datos : $\text{A} \rightarrow 2.0000$ (grado 2)

$$x_0 \text{ [R/S] } , y_0 \text{ [R/S] } , x_1 \text{ [R/S] } , y_1 \text{ [R/S] } , \dots , y_2 \begin{array}{l} \text{[R/S]} \rightarrow A_2 \\ \text{[R/S]} \rightarrow A_1 \\ \text{[R/S]} \rightarrow A_0 \end{array}$$

- (6) para revisar de nuevo coef, calcular $P(x)$ para un x dado, o cambiar algún dato, ir a (2), (3),

- (7) para otro caso, ir a (1) ó (5)

3.- Ejemplos .-

- (1) Se tiene el siguiente conjunto de datos procedentes de un experimento. Basandose en ellos, se pide hallar una aproximación para la expresión de $y = f(x)$ en el intervalo (0,1) mediante un polinomio cúbico. ¿Cual será el valor de $f(1)$, $f(0.5)$? ¿Cual será el valor de la integral de $f(x)$ entre (0,1)?

x	0.0200	0.3274	0.6923	0.9978
y	1.0202	1.3874	1.9983	2.7123

-son 8 datos, así que será grado

3. Pulsar **CF O**

-introducir datos:

A → 3.0000 ; 0.02 **R/S** 1.0202 **R/S** 0.3274 **R/S** 1.3874 **R/S**
 0.6923 **R/S** 1.9983 **R/S** 0.9978 **R/S** 2.7123 **R/S** → 0.2818 (A₃)
R/S → 0.4204 (A₂)
R/S → 1.0163 (A₁)
R/S → 0.9997 (A₀)

es decir, $f(x) \simeq P(x) = 0.2818x^3 + 0.4204x^2 + 1.0163x + 0.9997$

$f(1) \simeq P(1) : 1$ **B** → 2.7182 (comparar con $f(x) = e^x$; $f(1) = 2.718$)
 $f(0.5) \simeq P(0.5) : 0.5$ **B** → 1.6482 ($f(0.5) = 1.6487$)

-para aproximar la integral entre 0 y 1 de $f(x)$: $\int_0^1 f(x) dx$

0 **ENTER** 1 \int_y^x **B** → 1.7185 (comparar con $\int_0^1 e^x dx = 1.7182$)

- (2) Diversas medidas de un proceso han dado la siguiente tabla de resultados. Deducir una expresión aproximada de $f(x)$ basandose en los mismos. ¿Cual es el valor de $f(3.05)$? ¿Para que valor de x es $f(x) = 0$?

x	3.0	3.1	3.2
y	0.1411	0.0416	-0.0584

-son 6 datos, 2º grado : **SF O**

-introducir datos: **A** → 2.0000 ; 3 **R/S** 0.1411 **R/S** 3.1 **R/S**
 0.0416 **R/S** 3.2 **R/S** -0.0584 **R/S** → -0.0250 (A₂)
R/S → -0.8425 (A₁)
R/S → 2.8936 (A₀)

-es decir, tenemos por ahora $f(x) \simeq P(x) = -0.0250x^2 - 0.8425x + 2.8936$

-supongamos que se añade un nuevo dato, $x = 3.3$, $y = -0.1577$ esto nos permite mejorar el ajuste, haciendolo de 3er grado: **CF O**

3.3 **STO 6** -0.1577 **STO 7** **GSB 9** → +0.2000 (A₃)
R/S → -1.8850 (A₂)
R/S → 4.9215 (A₁)
R/S → -3.0584

así que es $f(x) \simeq P(x) = 0.2000x^3 - 1.8850x^2 + 4.9215x - 3.0584$

$f(3.05) \simeq P(3.05) : 3.05$ **B** → 0.0915

y el valor x para el cual es $f(x) = 0$, obviamente está entre 3.1 y 3.2, así que :

3.1 **ENTER** 3.2 **SOLVE B** → 3.1416 **FIX 6** → 3.141592

la función exacta es $y = \sin(x)$, luego el cero es $\pi = 3.141592654$

ANÁLISIS ARMONICO

1.- Descripción.- Dados N datos, $y_0, y_1, y_2, \dots, y_{N-1}$, correspondientes a N abscisas igualmente espaciadas, el programa calcula los armónicos correspondientes a la representación de estos datos en serie de Fourier. Se distinguen dos casos:

a) N impar = $2L+1$

-tenemos un n° impar de argumentos $N = 2L+1$,
 $x=0,1,2,\dots, 2L$

-los armónicos a_k, b_k vienen dados por:

$$a_k = \frac{2}{2L+1} \sum_{x=0}^{2L} y(x) \cos \frac{2\pi}{2L+1} kx, \quad k = 0,1,\dots,L$$

$$b_k = \frac{2}{2L+1} \sum_{x=0}^{2L} y(x) \sin \frac{2\pi}{2L+1} kx, \quad k = 1,2,\dots,L$$

$$y(x) = \frac{1}{2} a_0 + \sum_{k=1}^L (a_k \cos \frac{2\pi}{2L+1} kx + b_k \sin \frac{2\pi}{2L+1} kx)$$

b) N par = $2L$

-los argumentos son $N = 2L$, $x = 0,1,2,\dots, 2L-1$

$$a_k = \frac{1}{L} \sum_{x=0}^{2L-1} y(x) \cos \frac{\pi}{L} kx, \quad k = 0,1,\dots,L$$

$$b_k = \frac{1}{L} \sum_{x=0}^{2L-1} y(x) \sin \frac{\pi}{L} kx, \quad k = 1,2,\dots,L-1$$

$$y(x) = \frac{1}{2} a_0 + \sum_{k=1}^{L-1} (a_k \cos \frac{\pi}{L} kx + b_k \sin \frac{\pi}{L} kx) + \frac{1}{2} a_L \cos \pi x$$

-el valor de las ordenadas, x_k , no se tiene en cuenta en el programa, puesto que el valor de los armónicos es independiente de ellas, en tanto sean igualmente espaciadas. Para la síntesis armónica sería preciso tener en cuenta el cambio de escala adecuado.

-el programa calcula simultaneamente y almacena hasta un máximo de 5 armónicos (a_k, b_k), además del valor medio $a_0/2$. El número necesario de armónicos es elegido por el programa, igual a $\text{INT}(N/2)$; es decir, 6 datos requieren 3 armónicos (a_k, b_k), 7 datos, también, 8 datos requieren 4 armónicos, etc. El n° de datos N puede ser cualquiera, $N \geq 2$. En caso de ser $N > 11$, se calculan un máximo de 5 armónicos.

-cualquier error cometido en la introducción de datos puede ser corregido excepto y_0 . Los armónicos pueden revisarse despues de presentados.

2.- Utilización .- introducir el programa

(1) -intr. n° de datos: N [A] \rightarrow $N-1$; y_{N-1} [R/S] \rightarrow $N-2$; y_{N-2} [R/S] \rightarrow $N-$

$\dots y_0$ [R/S] \rightarrow $\frac{1}{2} a_0$ (valor medio en el periodo)

[R/S] \rightarrow (1) \rightarrow a_1 [R/S] \rightarrow b_1

$k = n^\circ$ de armónicos = [R/S] \rightarrow (2) \rightarrow a_2 [R/S] \rightarrow b_2

= $\text{INT}(N/2)$ ó 5 $\dots \dots \dots \dots$

[R/S] \rightarrow (k) \rightarrow a_k [R/S] \rightarrow b_k [R/S] \rightarrow 0.0000

(2) para revisar los armónicos calculados: [B] \rightarrow $\frac{1}{2} a_0$, [R/S] \rightarrow etc,

(3) para corregir un error, ver este ejemplo:

y_k erroneo [R/S] \rightarrow $k-1$, ¡ha habido un error!

-pulsar : $\boxed{\text{GSB } 9} \rightarrow k$

y_k correcto $\boxed{\text{R/S}} \rightarrow k-1$, etc.

3.- Ejemplos .-

(1) Tenemos los siguientes datos pertenecientes a una función periódica, de periodo $T = 7$. Realizar su análisis armónico:

X	0	1	2	3	4	5	6
Y	1	3	4	2	0	6	5

- son 7 datos: $7 \boxed{\text{A}} \rightarrow 6.0000$

$5 \boxed{\text{R/S}} \rightarrow 5.0000$

$6 \boxed{\text{R/S}} \rightarrow 4.0000$; $2 \boxed{\text{R/S}} \rightarrow 3.0000$, error, no era 2, es 0

$\boxed{\text{GSB } 9} \rightarrow 4.0000$; $0 \boxed{\text{R/S}} \rightarrow 3.0000$; $2 \boxed{\text{R/S}} \rightarrow 2.0000$

$4 \boxed{\text{R/S}} \rightarrow 1.0000$; $3 \boxed{\text{R/S}} \rightarrow 0.0000$; $1 \boxed{\text{R/S}} \rightarrow 3.0000$ ($\frac{1}{2}a_0 = v. \text{medic}$)

$\boxed{\text{R/S}} \rightarrow (1) \rightarrow 0.5602$ (a_1) $\boxed{\text{R/S}} \rightarrow -0.7559$ (b_1)

$\boxed{\text{R/S}} \rightarrow (2) \rightarrow -2.4408$ (a_2) $\boxed{\text{R/S}} \rightarrow -0.7559$ (b_2)

$\boxed{\text{R/S}} \rightarrow (3) \rightarrow -0.1194$ (a_3) $\boxed{\text{R/S}} \rightarrow 0.7559$ (b_3) $\boxed{\text{R/S}} \rightarrow 0.0000$

es decir, hemos obtenido

$a_0/2 = 3.0000$	$b_1 = -0.7559$
$a_1 = 0.5602$	$b_2 = -0.7559$
$a_2 = -2.4408$	$b_3 = 0.7559$
$a_3 = -0.1194$	

(2) Tenemos la siguiente función definida en $(0, 2\pi)$ como sigue:

$$f(x) = \begin{cases} x & \text{si } 0 \leq x \leq \pi/2 \\ \pi/2 & \text{si } \pi/2 \leq x \leq \pi \\ 0 & \text{si } \pi \leq x \leq 2\pi \end{cases}$$

y en cualquier otra parte, $f(x+2\pi) = f(x)$. Realizar su análisis armónico aproximado, tomando 16 puntos de la gráfica.

x	0	$\pi/8$	$\pi/4$	$3\pi/8$	$\pi/2$	$5\pi/8$	$3\pi/4$	$7\pi/8$	π	$9\pi/8$	$5\pi/4$
y	0	$\pi/8$	$\pi/4$	$3\pi/8$	$\pi/2$	$\pi/2$	$\pi/2$	$\pi/2$	$\pi/4$	0	0
x	$11\pi/8$	$3\pi/2$	$13\pi/8$	$7\pi/4$	$15\pi/8$						
y	0	0	0	0	0						

$16 \boxed{\text{A}} \rightarrow 15.0000$
 $0 \boxed{\text{R/S}} \rightarrow 14.0000$
 $0 \boxed{\text{R/S}} \rightarrow 13.0000$
 $0 \boxed{\text{R/S}} \rightarrow 12.0000$
 $0 \boxed{\text{R/S}} \rightarrow 9.0000$
 $0 \boxed{\text{R/S}} \rightarrow 6.0000$
 $0 \boxed{\text{R/S}} \rightarrow 3.0000$
 $0 \boxed{\text{R/S}} \rightarrow 0.0000$

$0 \boxed{\text{R/S}} \rightarrow 0.5890$ ($\frac{1}{2} a_0 = \text{valor medio}$)

$\boxed{\text{R/S}} \rightarrow (1) \rightarrow -0.3224$ (a_1) ; $\boxed{\text{R/S}} \rightarrow 0.8160$ (b_1)

$\boxed{\text{R/S}} \rightarrow (2) \rightarrow -0.1676$ (a_2) ; $\boxed{\text{R/S}} \rightarrow -0.2370$ (b_2)

$\boxed{\text{R/S}} \rightarrow (3) \rightarrow -0.0398$ (a_3) ; $\boxed{\text{R/S}} \rightarrow 0.1072$ (b_3)

$\boxed{\text{R/S}} \rightarrow (4) \rightarrow 0.0000$ (a_4) ; $\boxed{\text{R/S}} \rightarrow -0.0982$ (b_4)

$\boxed{\text{R/S}} \rightarrow (5) \rightarrow -0.0178$ (a_5) ; $\boxed{\text{R/S}} \rightarrow 0.0833$ (b_5) $\boxed{\text{R/S}} \rightarrow 0.0000$

HP 34 C

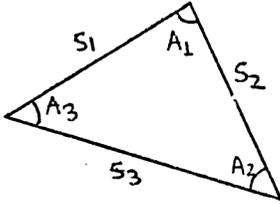
STEP/ LINE	KEY ENTRY	KEY CODE	COMMENTS	STEP/ LINE	KEY ENTRY	KEY CODE	COMMENTS		
* 1	LBL A	25.13.11	preparación de los cálculos: quita los flags adecuados, prepara para la moda en radianes, y almacena el n° de datos en R.3		1	1	actualiza el número del dato siguiente que hay que solicitar.		
	CF 0	25.61.0				FP 0		25.71.0	
	CF 2	25.61.2				CL X		34	
	CF 3	25.61.3				FP 0		25.71.0	
5	RAD	15.12			60	CF 0		25.61.0	
	CL REG	14.33				STO- 6		23.41.6	
	STO .3	23..3				GTO 0		22.0	
	- 1	41			*	LBL B		25.13.12	
						RCL 0		24.0	
10	STO 6	23.6			65	R/S		74	
*	LBL 0	25.13.0	decide si el dato debe añadirse a las sumatorias de cada armónico, o bien debe sumarse de las mismas, debido a un error anterior.		GSB 4	13.4	presentación de los armónicos: primero, el valor medio, a ₀ despues, a _k y b _k precedidos de su k correspondiente.		
	RCL 6	24.6				EEY		33	
	x = 0	15.71				3		3	
	SF 2	25.51.2				/		71	
15	FP 0	25.71.0			70	STO 1		23.14.23	
	RCL .2	24..2				ISG		15.24	
	FP 0	25.71.0			*	LBL 3		25.13.3	
	CHS	32				CF 3		25.61.3	
	FP 0	25.71.0				RCL 1		24.14.23	
20	GTO 7	22.7			75	FIX 0		14.11.0	
	R/S	74			PAUSE	25.74			
	RCL .3	24..3			FIX 4	14.11.4			
	/	71			RCL (4)	24.14.24			
	2	2			R/S	74			
25	x	61		80	GSB 2	13.2	Al final, se presenta 0.000 en pantalla.		
*	LBL 7	25.13.7	realización de las sumatorias para cada armónico..		RCL (1)	24.14.24			
	STO .2	23..2				GSB 2		13.2	
	GSB 4	13.4				R/S		74	
	STO 1	23.14.23				ISG		15.24	
30	* LBL 1	25.13.1		los términos en seno y coseno no se generan simultáneamente mediante la conversión de polares a rectangulares.		GTO 3		22.3	
	RCL 6	24.6						CL X	34
	2	2						RTN	25.12
	x	61						LBL 4	25.13.4
	π	25.73						5	5
35	x	61				90	RCL .3	24..3	
	RCL .3	24..3				2	2		
	/	71				/	71		
	RCL 1	24.14.23				INT	25.32		
	x	61				x > y	14.51		
40	RCL .2	24..2	cada término de suma a su registro correspondiente, utilizando direccionamiento indirecto	45	x ≥ y	21	sub. auxiliar, determina el n° de armónico a calcular, k = INT(N/2) ó 5, el que sea menor.		
	P → R	14.4				RTN		25.12	
	STO+(1)	23.51.24			*	LBL 9		25.13.9	
	x ≥ y	21				CF 2		25.61.2	
45	GSB 2	13.2				SF 0		25.51.0	
	STO+(1)	23.51.24			100	1		1	
	GSB 2	13.2				STO+ 6		23.51.6	
	CF 3	25.61.3				GTO 0		22.0	
	DSE	15.23			*	LBL 2		25.13.2	
	GTO 1	22.1				x ≥ 1		14.21	
50	RCL .2	24..2	-se utilizan los flags 0,2,3 - id. etiquetas A,B,0,1,2,3,4,7,9 - id. registros 0,1,2,3,4,5,6,7,8,9,.0,.1,.2,.I - id. en total 111 pasos de programa - id. modas FIX 0 y FIX 4 - id. moda RAD				borrado de datos incorrectos, prepara los flags adecuados, y actualiza el contador del registro de datos		
	2	2							
	/	71							
	STO+ 0	23.51.0							
	FP 2	25.71.2							
55	GTO B	22.12							

REGISTERS

0	1/2 a ₀	1	a ₁	2	a ₂	3	a ₃	4	a ₄	5	a ₅	6	k	7	b ₁	8	b ₂	9	b ₃
10	b ₄	11	b ₅	12	y _k	13	n	14		15		16		17		18		19	

RESOLUCION DE TRIANGULOS

1.- Descripción .- Este programa puede utilizarse para resolver cualquier caso de trigonometría plana: Dados 3 datos cualesquier que determinen totalmente un triángulo, pueden ser hallados los otros 3 restantes, así como el área.



Se distinguen 5 casos fundamentales: siguiendo el convenio de nomenclatura de la figura:

caso 1) S_1, A_3, A_1 (conocidos 2 ángulos y el lado común)

caso 2) S_1, A_2, A_1 (conocido 1 lado y los 2 ángulos siguientes)

caso 3) S_1, S_2, S_3 (los tres lados conocidos)

caso 4) S_1, A_1, S_2 (conocidos dos lados y el ángulo común)

caso 5) S_1, S_2, A_2 (conocidos dos lados y el ángulo adyacente)

- las fórmulas empleadas son las siguientes:

caso 1 .- $A_2 = \cos^{-1}(-\cos(A_3 + A_1))$; $S_2 = S_1 \frac{\sin A_3}{\sin A_2}$
 $S_3 = S_1 \cos A_3 + S_2 \cos A_2$

caso 2 .- $A_3 = \cos^{-1}(-\cos(A_1 + A_2))$, y queda reducido al caso 1

caso 3 .- $A_3 = 2 \cos^{-1} \sqrt{P(P-S_2)/S_1 S_3}$; $A_1 = \cos^{-1}(-\cos(A_3 + A_2))$
 $A_2 = 2 \cos^{-1} \sqrt{P(P-S_1)/S_2 S_3}$; $P = (S_1 + S_2 + S_3)/2$

caso 4 .- $S_3 = \sqrt{S_1^2 + S_2^2 - 2S_1 S_2 \cos A_1}$, y queda reducido al caso 3

caso 5 .- $A_3 = \sin^{-1}(\frac{S_2}{S_1} \sin A_2)$; $A_1 = \cos^{-1}(-\cos(A_2 + A_3))$
 y queda reducido al caso 1

2.- Utilización .-

(1) Introducir el programa; ejecutar uno de estos 5 casos:

(2) S_1 [ENTER] A_3 [ENTER] A_1 [A] → (ver *)

(3) S_1 [ENTER] A_2 [ENTER] A_1 [B] → (ver *)

(4) S_1 [ENTER] S_2 [ENTER] S_3 [GSB 7] → (ver *)

(5) S_1 [ENTER] A_1 [ENTER] S_2 [GSB 8] → (ver *)

(6) S_1 [ENTER] S_2 [ENTER] A_2 [GSB 9] → (ver *)

Nota: la moda angular puede ser cualquiera; en caso de grados, so grados decimales, no G

(*) en todos los casos, los datos de salida son:

→ S_1 [R/S] → A_1 [R/S] → S_2 [R/S] → A_2 [R/S] → S_3 [R/S] → A_3 [R/S] → AREA

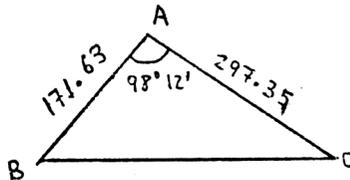
(7) Para revisar los datos calculados :

[GSB 2] → (ver *)

(8) Para otro caso, ir al paso adecuado.

3.- Ejemplos .-

- (1) - Un agrimensor debe encontrar las dimensiones y area de una parcela de forma triangular. Se miden las distancias a B y C desde el punto A , utilizando un medidor electrónico. El ángulo entre AB y AC es medido asimismo. Se pide encontrar las restantes dimensiones y el area de la parcela.



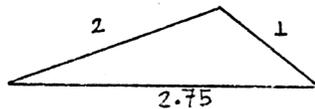
- este es un problema del caso 4 , 2 lados y el ángulo común:

- introducimos datos: 171.63 [ENTER]
98.12 [g→H] 297.35 [GSB 8] → 171.63 (S₁)

[R/S] → 98.20 (A₁) [R/S] → 297.35 (S₂) [R/S] → 27.83 (A₂)

[R/S] → 363.191 (S₃) [R/S] → 53.97 (A₃) [R/S] → 25256.21 (Area)

- (2) - Hallar el area y los ángulos de un triángulo cuyos lados miden 2 m , 1 m , 2.75 m .



-evidentemente es un problema del tipo 3, los 3 lados conocidos:

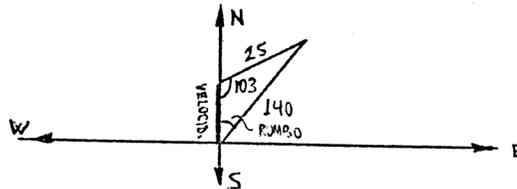
-introducimos datos: 2 [ENTER] 1 [ENTER] 2.75

[GSB 7] → 2.00 (S₁)

[R/S] → 129.84 (A₁) [R/S] → 1.00 (S₂) [R/S] → 33.95 (A₂)

[R/S] → 2.75 (S₃) [R/S] → 16.21 (A₃) [R/S] → 0.77 (Area en m²)

- (3) - Un piloto desea volar en dirección Norte. El servicio meteorológico reporta viento de velocidad 25 nudos en dirección 77°. Pues to que los vientos suelen indicarse en dirección contraria a la que soplan, esto se interpreta como 77 + 180 = 257°. La velocidad del avión es de 140 nudos. ¿Que rumbo debe tomar ? ¿Cual es la velocidad respecto del suelo ?



Restando de 180 la dirección del viento, esto se reduce a un problema del tipo 5. (180 - 77 = 103)

- introducir datos: 140 [ENTER] 25 [ENTER] 103 [GSB 9] → 140.00 (S₁)

[R/S] → 66.98 (A₁) [R/S] → 25.00 (S₂) [R/S] → 103.00 (A₂)

[R/S] → 132.24 (S₃) [R/S] → 10.02 (A₃) [R/S] → 1610.64 (area)

es decir, el piloto debe tomar un rumbo de 10.02 ° hacia el NE, y su velocidad con respecto al suelo es de 132.24 nudos.

HP 34 C

STEP/ LINE	KEY ENTRY	KEY CODE	COMMENTS	STEP/ LINE	KEY ENTRY	KEY CODE	COMMENTS
* 1	LBL B	25.13.12	caso S1,A2,A1		2	2	$S_3 = \frac{S_1^2 + S_2^2 - 2S_1S_2\cos A_1}{1}$
	STO 4	23.4			x	61	
	GSB 0	13.0	$A_3 = \cos^{-1}(-\cos(A_1 + A_2))$		RCL 5	24.5	
	RCL 4	24.4		60	x^2	15.3	
5	* LBL A	25.13.11	caso S1,A3,A1		RCL 3	24.3	
	STO 4	23.4			x^2	15.3	
	$x \approx y$	21			+	51	
	STO 0	23.0	$A_2 = \cos^{-1}(-\cos(A_1 + A_3))$		$x \approx y$	21	
	GSB 0	13.0			-	41	
10	STO 2	23.2	$S_2 = S_1 \sin A_3 / \sin A_2$	65	$\sqrt{\quad}$	14.3	
	SIN	14.7			STO 1	23.1	
	RCL 0	24.0			RCL 5	24.5	
	SIN	14.7	$S_3 = S_1 \cos A_3 + S_2 \cos A_2$		RCL 3	24.3	
	$x \approx y$	21			RCL 1	24.1	
15	/	71		70	* LBL 7	25.13.7	caso S1,S2,S3
	$x \approx y$	21			STO 1	23.1	$A_3 = 2 \cos^{-1}(P(P - S_2) / S_1 S_3)$
	STO 5	23.5			$x \approx y$	21	
	x	61			STO 3	23.3	
20	STO 3	23.3			+	51	
	RCL 2	24.2		75	$x \approx y$	21	$A_2 = 2 \cos^{-1}(P(P - S_1) / S_2 S_3)$
	COS	14.8			STO 5	23.5	
	x	61			+	51	
	RCL 5	24.5			/	71	
	RCL 0	24.0		80	STO 1	23.14.23	$A_1 = \cos^{-1}(-\cos(A_3 + A_2))$
25	COS	14.8			RCL 3	24.3	
	x	61			-	41	
	+	51			RCL 1	24.14.23	
	STO 1	23.1			x	61	
30	* LBL 2	25.13.2	subrutina de presentación:		RCL 5	24.5	donde P =
	5	5			GSB 1	13.1	$= (S_1 + S_2 + S_3) / 2$
	CHS	32			STO 0	23.0	
	STO 1	23.14.23	presenta sucesivamente S1, A1, S2, A2, S3, A3		RCL 1	24.14.23	
	* LBL 3	25.13.3			RCL 5	24.5	
	RCL (1)	24.14.24		90	-	41	
35	R/S	74	y finalmente calcula el area por la fórmula		RCL 1	24.14.23	
	ISG	15.24			x	61	
	GTO 3	22.3			RCL 3	24.3	
	RCL 5	24.5			GSB 1	13.1	
	RCL 1	24.1	$A = \frac{S_1 S_3 \sin A_3}{2}$	95	STO 2	23.2	
40	x	61			RCL 0	24.0	
	RCL 0	24.0			GSB 0	13.0	
	SIN	14.7			STO 4	23.4	
	x	61			GTO 2	22.2	
45	/	71		100	* LBL 9	25.13.9	caso S1,S2,A2
	RTN	25.12			STO 2	23.2	$A_3 = \sin^{-1}(s_2)$
	* LBL 8	25.13.8	caso S1,A1,S2		SIN	14.7	
	STO 3	23.3			$x \approx y$	21	
	$x \approx y$	21			STO 3	23.3	
50	STO 4	23.4	-se utilizan etiquetas A,B,0,1,2,3,7,8,9				
	COS	14.8	- id. registros 1,0,1,2,3,4,5				
	x	61	-no id. ningun flag				
	$x \approx y$	21	- id. en total 132 pasos de programa				
	STO 5	23.5	-se recomienda moda FIX 2				
55	x	61	- id. moda DEG				

REGISTERS

0	1	2	3	4	5	6	7	8	9
A ₃	S ₃	A ₂	S ₂	A ₁	S ₁				
0	1	2	3	4	5	6	7	8	9

STEP/ LINE	KEY ENTRY	KEY CODE	COMMENTS	STEP/ LINE	KEY ENTRY	KEY CODE	COMMENTS
105	x	61	sinA2)/S1)	160			
	x > y	21					
	STO 5	23.5					
4	/	71	A1 = cos ⁻¹ (-cos(A2 + A3))				
	SIN-1	15.7					
110	STO 0	23.0		6	165		
	RCL 2	24.2					
	GSB 0	13.0					
	STO 4	23.4	y queda reducido al caso				
	RCL 5	24.5					
3	115	RCL 0	A3, S1, A1		170		
	RCL 4	24.4		5			
	GTO A	22.11					
	* LBL 0	25.13.0	subrutina aux.				
	+	51					
120	COS	14.8			175		
	CHS	32					
2	COS-1	15.8					
	RTN	25.12					
	LBL 1	25.13.1	subrutina auxil.	4			
125	/	71			180		
	RCL 1	24.1					
	/	71					
	√	14.3					
1	COS-1	15.8			185		
120	2			3			
	x	61					
	RTN	25.12					
135					190		
0							
					2		
140					195		
9							
					1		
145					200		
2							
150					205		
					0		
155					210		
7							

REGISTERS

0	A3	1	S3	2	A2	3	S2	4	A1	5	S1	6		7		8		9
0		1		2		3		4		5		6		7		8		9

TABLAS DE AMORTIZACION

1.- Descripción .- El programa puede imprimir una tabla completa de amortización de un préstamo, mostrando para cada periodo el monto correspondiente al interés, la parte correspondiente al capital, y el saldo pendiente.

Puede calcularse una tabla parcial entre dos periodos P_1, P_2 , cualesquiera, e incluso para un único periodo. Al final del trabajo de tabulación se muestran los totales pagados en concepto de capital e intereses entre los dos periodos dados.

Conocido el tanto por ciento, $i\%$, el pago periódico, PMT, y el monto del empréstito, PV, el programa genera una tabla de amortización entre dos periodos especificados, P_1 y P_2 (ó bien en un solo periodo, para lo cual basta hacer $P_1 = P_2$).

La tabla refleja para cada periodo P_1 , comprendido entre P_1 y P_2 (ambos inclusive), el monto correspondiente al interés, el pagado en concepto de capital, así como el saldo pendiente, y una vez que todos los periodos han sido mostrados, aparece en pantalla el total pagado en conceptos de capital e intereses durante esos periodos.

2.- Utilización .-

(1) -introducir $i\%$, PMT, PV :

i [ENTER] PMT [ENTER] PV [A] → i

(2) -introducir los periodos extremos, y calcular la tabla:

P_1 [ENTER] P_2 → tabla de amortización

desde $P_1 \leq P_k \leq P_2$ {

- P_k (periodo k-ésimo)
- INT (monto correspo. al interés)
- PRN (id. id. al capital)
- BAL (saldo pendiente)

y finalmente → $\sum INT$ (importe total pagado como interés)

→ $\sum PRN$ (id. id. id. como capital)

3.- Notas .- - para otros periodos con los mismos $i\%$, PMT, PV, ir a (2) puesto que estos valores permanecen inalterados

- para un único periodo P , hacer $P_1 = P_2 = P$. Entonces $\sum INT$ y $\sum PRN$ no tienen interés.

- $i\%$ debe introducirse como tanto por 1 : es decir, 9 % se introduce así: 0.09. Igualmente, 148 % se introduce como 1.48, etc.

- para cambiar $i\%$, PMT, PV, ir a (1) ó almacenar el nuevo valor (o valores) en el registro(s) adecuado. (ver listados)

4.- Ejemplos .-

(1) (ejemplo tomado del folleto publicitario de la HP-92 INVESTOR)

Un inversionista desea comprar un almacén , y para ello recibe un préstamo de 100000 dólares , a un plazo de 20 años al 9 % de interés . Pretende generar una tabla de amortización para los primeros 5 años , suponiendo pagos anuales de 10954.65 dólares.

SOLUCION : - introducir el tipo de interés , el pago anual, y el valor del préstamo :

0.09 10954.65 100000 → 0.09

-introducir periodos extremos:

1	<input type="text" value="ENTER"/>	5	<input type="text" value="B"/>	→ 1	Periodo 1	P
				→ 9000.00	monto corresp.al interés	INT
				→ 1954.65	monto corresp.al capital	PRN
				→ 98045.35	saldo pendiente	BAL
				→ 2	Periodo 2	P
				→ 8824.08	monto corresp.al interés	INT
				→ 2130.57	monto corresp.al capital	PRN
				→ 95914.78	saldo pendiente	BAL
				→ 3	Periodo 3	P
				→ 8632.33	monto corresp.al interés	INT
				→ 2322.32	monto corresp.al capital	PRN
				→ 93592.46	saldo pendiente	BAL
				→ 4	Periodo 4	P
				→ 8423.32	monto corresp.al interés	INT
				→ 2531.33	monto corresp.al capital	PRN
				→ 91061.13	saldo pendiente	BAL
				→ 5	Periodo 5	P
				→ 8195.50	monto corresp.al interés	INT
				→ 2759.15	monto corresp.al capital	PRN
				→ 88301.99	saldo pendiente	BAL
				→ 43075.24	total corresp.al interes	∑ INT
				→ 11698.01	total corresp.al capital	∑ PRN

Ahora, supongamos que el inversionista desea conocer los datos correspondientes al periodo 15. Pulsar:

->	15	<input type="text" value="ENTER"/>	<input type="text" value="B"/>	→ 15	Periodo 15	P
				→ 4422.74	monto corresp.al interés	INT
				→ 6531.91	monto corresp.al capital	PRN
				→ 42609.69	saldo pendiente	BAL
				→ 4422.74	total corresp.al interés	∑ INT
				→ 6531.91	total corresp.al capital	∑ PRN

Como puede verse , el programa duplica la función de la HP-92 INVESTOR . Las instrucciones PAUSE en los pasos 029, 034, 039, 044, 046 pueden duplicarse para una mayor permanencia del resultado en pantalla, o bien sustituirse por R/S

HP 34 C

STEP/ LINE	KEY ENTRY	KEY CODE	COMMENTS	STEP/ LINE	KEY ENTRY	KEY CODE	COMMENTS
*	LBL A	25.13.11			CHS	32	
	STO 3	23. 3	almacena PV		y ^x	25. 3	subrutina
	R↓	15.22			STO 5	23. 5	auxiliar
	STO 2	23. 2	almacena PMT		1	1	
5	R↓	15.22		60	STO- 4	23.41. 4	lleva a cabo
	STO 1	23. 1	almacena i		-	41	los cálculos
	RTN	25.12			RCL 1	24. 1	de cada periodo,
*	LBL B	25.13.12			/	71	y actualiza
	REX	33	introduce		RCL 2	24. 2	datos
10	3	3	P ₁ .COP ₂ en el	65	x	61	
	/	71			RCL 3	24. 3	
	+	51	registro índice		+	51	
	STO 1	23.14.23	para llevar		RCL 5	24. 5	
	0	0	cuenta de los		/	71	
15	STO 0	23. 0	periodos	70	RTN	25.12	
	STO 6	23. 6					
*	LBL 0	25.13. 0	deja a 0 los				
	RCL 1	24.14.23	registros em-				
	INT	25.32	pleados en las				
20	STO 4	23. 4	sumatorias	75			
	GSB 1	13. 1					
	ENTER	31					
	GSB 1	13. 1					
	-	41					
25	RCL 2	24. 2		80			
	+	51					
	RCL 1	24.14.23					
	FIX 0	14.11. 0					
	PAUSE	25.74	presenta P				
30	FIX 2	14.11. 2					
	RCL 2	24. 2					
	R↑	14.22					
	R↑	14.22					
	PAUSE	25.74	presenta INT				
35	STO+ 6	23.51. 6					
	x ≥ y	21					
	R↓	15.22					
	-	41					
	PAUSE	25.74	presenta PRN				
40	STO+ 0	23.51. 0					
	x ≥ y	21					
	LAST X	25. 0					
	R↑	14.22					
	PAUSE	25.74	presenta BAL				
45	ISG	15.24					
	GTO 0	22. 0					
	RCL 6	24. 6					
	PAUSE	25.74	presenta ΣINT				
	RCL 0	24. 0					
50	RTN	25.12	-no se utiliza ningun flag				
*	LBL 1	25.13. 1	-se utilizan las etiquetas A,B,0,1				
	RCL 1	24. 1	- id. registros 1,0,1,2,3,4,5,6				
	1	1	- id. en total 70 pasos de programa				
	+	51	-se recomienda				
55	RCL 4	24. 4	id. cualquier moda angular				

REGISTERS

0	Σ PRN	1	1	2	PMT	3	PV	4	P	5	usado	6	Σ INT	7		8		9
10		11		12		13		14		15		16		17		18		19

CALENDARIO

1.- Descripción .-

Este programa permite resolver la mayor parte de los problemas relacionados con fechas. Su rango de validez abarca desde el 1 de marzo de 1900 - hasta el 28 de febrero de 2100. El programa tiene en consideración los años bisiestos y la diferente duración de los meses.

Sus funciones son las siguientes:

- dadas dos fechas cualesquiera , expresadas como DD.MMAAAA , halla el número de días que hay entre las dos.
- dada una fecha, y el número de días que la separan de otra fecha pasada o futura, halla esta segunda fecha.
- dada una fecha cualquiera, indica que día de la semana es, de acuerdo a la convención que se indicará:

convenciones:

-las fechas se introducen y se calculan como DD.MMAAAA donde:

DD = día (1 a 31)
MM = mes (01 a 12)
AAAA = año (1900 a 2100)

-el día de la semana se representa con un n° de 1 a 7:

1 = LUNES, 2 = MARTES, ... , 7 = DOMINGO

2.- Utilización .-

(1) Introducir el programa ; ejecutar uno de estos 3 casos:

(2) para hallar los días entre fechas:

-introducir fechas: fecha₁ [ENTER] fecha₂ [A] → Δ (n° de días)

(3) para hallar una fecha a partir de otra y un n° de días entre ellas:

-introducir datos: fecha₁ [ENTER] Δ [B] → fecha₂

(4) para hallar que día de la semana es determinada fecha:

-introducir datos: fecha [GSB 7] → día de la semana (1=LUNES, etc)

(5) para otro caso, ir al paso adecuado

3.- Notas .-

- despues de (2) ó (3) los datos y resultados quedan almacenados así:

RO		Δ (n° de días entre fechas)
R1		fecha ₁
R2		fecha ₂

-los datos se presentan siempre con la moda FIX adecuada: FIX 0 para n° de días y FIX 6 para fecha₂.

-el Δ (n° de días) puede ser negativo, permitiendo el cálculo de fechas pasadas. Si fecha₁ es posterior a fecha₂, el n° de días resultará negativo, y en caso contrario, positivo.

-es importante expresar los meses como 01, 02, ... 12. Suprimir el cero inicial será causa de error.

4.- Ejemplo.-

¿Cuántos días hay de diferencia entre el 28 de febrero del 80 y el 1 de marzo del mismo año? ¿y si el año fuese el 79, en vez del 80 ?

28.021980 1.031980 → 2 días (el 80 es bisiesto)

28.021979 1.031979 → 1 día (el 79 , no)

¿Cuántos días faltan para el año 2000 (hoy es 2 de nov. 79)?

2.111979 1.012000 - 7365 (faltan 7365 días para el 2000)

¿Que fecha es 5000 días a partir de hoy?

5000 → 11.071993 , el 11 de julio de 1993

¿ Y 5000 días hacia el pasado ?

-5000 → 23.021966 , el 23 de febrero de 1966

por cierto, el siglo XX acabara en: 31.121999 → 5 (viernes)

MATEMATICA AVANZADA

CAMBIOS DE BASE

FACTORES PRIMOS, MCD, DECIMAL A FRACCION

ECUACION DE 4.º GRADO

SISTEMAS DE ECUACIONES

AREAS, LONGITUDES, VOLUMENES

INTEGRALES DOBLES

SUMA DE SERIES INFINITAS ALTERNADAS

ECUACIONES DIFERENCIALES

SISTEMAS DE ECUACIONES DIFERENCIALES

OPERACIONES CON NUMEROS COMPLEJOS

OPERACIONES VECTORIALES

DETERMINANTE, ECUACION CARACTERISTICA

INTERPOLACION

AJUSTE DE DATOS

ANALISIS ARMONICO

RESOLUCION DE TRIANGULOS



Notes on the back story (1980) of this HP Solution Book and its 2021 scanning:

This book was created to enhance the sales of the then (1980) newly released **HP-34C** calculator, a fantastic advanced programmable *RPN* model, which was much more affordable than previous advanced models while providing a plethora of useful features both for using in manual calculations and for writing your own programs, including such ground-breaking capabilities as automatic memory allocation, built-in self tests, numerical integration and numerical root-finding (which could call one another for integration of implicit functions or, conversely, finding roots of functions defined by integrals). The advanced functionality and relatively low price made it highly appealing to technical students.

My friend Fernando del Rey and I set up to create a sufficient number of programs to be collected into a new *Hewlett-Packard* Spanish-language *Solutions Book* titled "**HP-34C Matemática avanzada**", which would be released and sold at a large Spanish trade show (*SIMO*) taking place in Madrid (Spain), together with the **HP-34C** itself, and we would personally attend the show at the *HP* section for a number of days, engaging visitors to try and sell them both the book and the calculator. We got one **HP-34C** from *HP* on loan and went on to learn how to best use it and create the programs for the book on the double.

In all, we created and submitted a grand total of 18 programs to *HP* (which I extensively documented, including keycodes, commented listings and examples) but *HP* selected for publication just the first 16 (from "*Cambios de Base*" {*Base Conversions*} to "*Resolución de Triángulos*" {*Triangle Solutions*}, both included), as they intended to strictly focus on math programs, to fit the book's title. As the book's target buyers were technical students (Engineering, Architecture, Science in general) we deemed that having a financial program and a calendar-functions program would be of help too, and would also add some variety to boot, but *HP* thought otherwise and these two programs got excluded from the book. A pity back then, but now I've righted this wrong by including them at the very end of the book.

All the same, the book sold very well. I personally sold many to students who attended the *HP* section during the days the *SIMO* lasted, as did Fernando, and we also heavily and successfully promoted and sold many **HP-34C** calculators as well. I sent one of the books to the Australian *PPC Melbourne Chapter*, which were very appreciative of my productions and published nearly all of them, plus they accepted me as a member of their Chapter, despite the immense distance between Madrid and Melbourne. It was extremely expensive to send the book due to its heavy weight and the distance (the antipodes of Madrid, 20.000 km far away, you couldn't send it farther while remaining on this planet) but fortunately it arrived in one piece, though the envelope was in the verge of losing one side (and thus the book itself).

So, I was deprived of my one and only copy, which I didn't regret at the time but 40 years later I really did. Fortunately, Fernando presented me with his own copy in pristine condition, a unique item for my *HP* collection. The problem is, I've tried and tried very hard but there's no way I can scan it without

seriously damaging it. It's quite a thick volume (about 75+ pp in all), with large and stiff pages, and it won't bend graciously nor will the pages stand flat on the scanner's bed, quite a heavy weight over it would be needed to simply make it stand a little flatter, and that can damage the pages and the scanner's bed itself.

To wit, I've found it impossible to scan, short of cutting the binding out (which I can't do cleanly) and then re-binding it, which I can't do either. This being so, I've opted for the next best solution: I've scanned the *original* pages we sent to HP for publication in 1980 (which I duly photocopied at the time before sending them, of course), and these are the main contents of the present PDF document you're reading.

Pros:

- These are the *exact original pages* we sent to *HP*, which *HP* then proceeded to publish and sell as a *Solution Book* for **the HP-34C**.
- I've included all 16 programs featured by *HP* in the book, plus the two rejected ones ("*Loan Amortization Schedule*" and "*Calendar and Date Functions*").
- I've also included scans of the *front cover* and the first two pages of the physical *Solutions Book* (which I used to test if scanning was feasible) as well as the *back cover* of the actual book.
- These original pages are *error-free*, as I checked them exhaustively before sending them to *HP* for publication, while the published book had 21 errata (which I had to find out and document in a separate sheet, "*Fe de Erratas*").

Cons:

- The photocopy shop clerk who did the photocopies was, regrettably, somewhat careless and didn't strive for careful alignment or placement of the original pages in the photocopy machine, so a few pages are slightly skewed and in a few instances one or two characters at the far right in the listing comments (not in the steps or keycodes) are truncated, nothing serious really.

Last but not least, you can be certain that this is a **unique** *HP* book that you are extremely unlikely to find anywhere, and which has been brought to the *HP-calcs* worldwide fan community after **41** years (as of 2021) of being carefully archived by yours truly. All 18 programs featured are of high quality, error free, and make the best use of the **HP-34C**'s advanced features. Most of them will run with little or no change on an *HP-15C*, and many will run in several *HP* models with little change, if at all, provided they fit in memory.

I hope you'll enjoy it !

Valentin Albillo, 29-08-2021